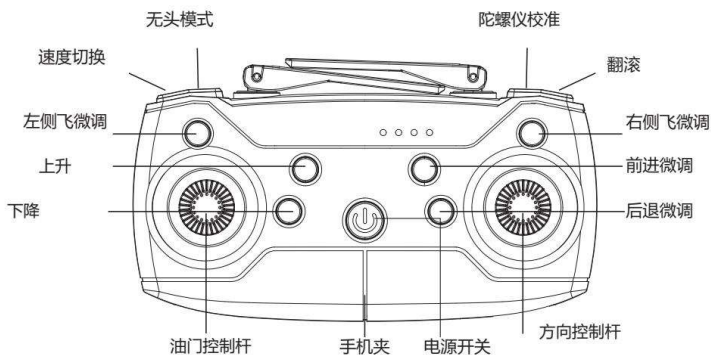


折叠飞行器用户手册

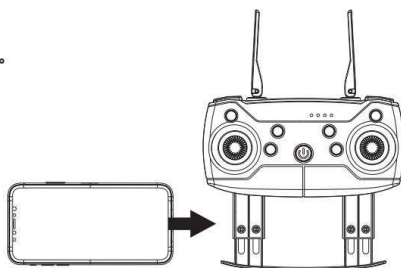
遥控器功能说明



遥控器操控

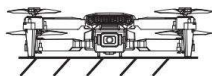
1、手机挂架

将手机夹往外拉开，夹住手机。



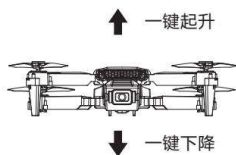
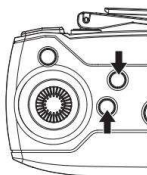
2、2.4G对频

打开飞行器电源开关, 将飞行器放置于平整的地面上, 此时飞行器指示灯闪烁, 打开遥控器电源开关, 将动力操作杆推到最高处停留1秒再拉到最低处, 蜂鸣器提示“滴”声, 飞行器指示灯长亮, 对频完成, 此时就可以启动飞行了。



3、一键起飞与一键降落

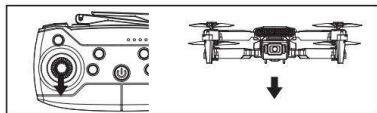
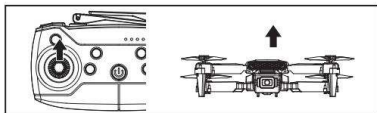
提示: 本产品是通过气压计定高, 由于各种环境温度等不同因素影响, 开始飞行或低电压时飞行器出现高低变化均为正常现象。



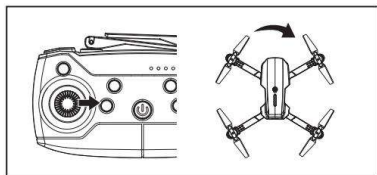
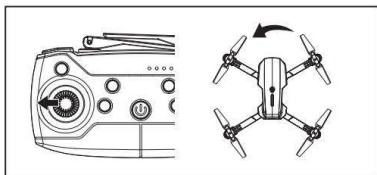
必须在2.4G对频完成后才能操作

5、飞行控制

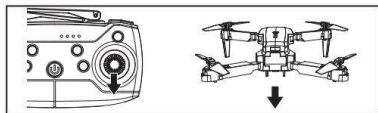
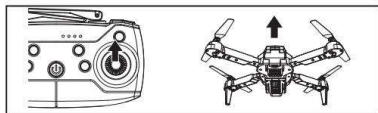
● 油门 (左摇杆)



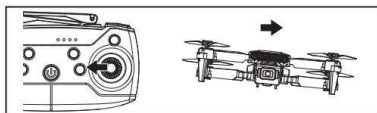
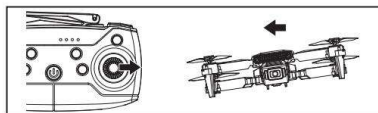
● 旋转 (左摇杆)



● 前进后退 (右摇杆)

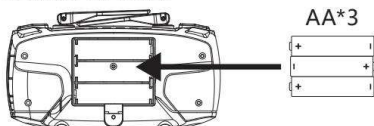


● 左右侧飞 (右摇杆)



遥控器及飞行器电池安装及充电说明

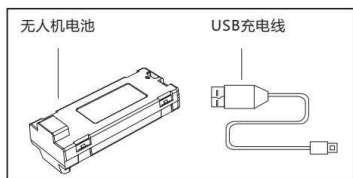
1、遥控器电池安装



如图所示依照电池箱的电极指示 (+、-) 正确地放入电池

2、飞行器电池充电

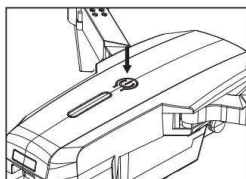
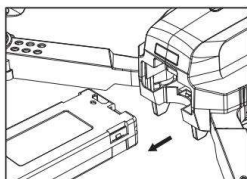
- (1) 将飞行器的电池从飞行器机身上取下;
- (2) 将电池与专用充电线连接,再将充电线插入电脑USB端口等充电设备中;
- (3) 充电时红灯亮, 充满电红灯灭



充电时间约60分钟

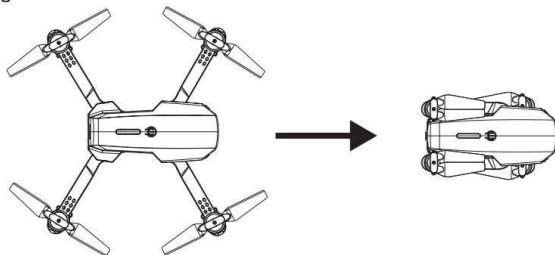
3、飞行器电池安装与启动

将充满电的电池装入飞行器的电池槽中,按住电源开关不放直到飞行器灯光亮起。



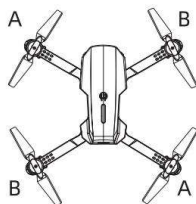
飞行器安装

1、折叠功能



2、飞行器风叶安装

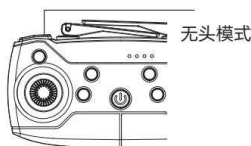
请按照正确的方向安装螺旋桨，根据飞行器手臂与螺旋桨上的标志(A/B)相对应安装到位后锁紧螺丝。



无头模式的方向定义与模式选择

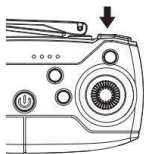
转换到无头模式时，飞行器将放弃自身的前后左右的方向，以2.4G对频时飞行器的机头方向(有摄像头一面)为前进方向。

- 1、起飞前的方向定义:将飞行器的前进方向处于您的正前方(有摄像头一面)，再打开遥控器进行2.4G对频,即完成此次飞行无头模式方向定义。
- 2、飞行时按无头模式键,遥控器持续发出响声,飞行器灯光快速闪烁即进入无头模式;再按一次无头模式键，遥控器发出“滴”“滴”响声,即退出无头模式。



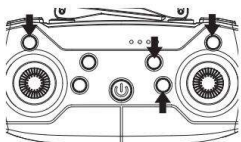
⚠ 提示:进入无头模式前必须确定好前进的方向，即开机后飞行器处于地面上的方向。

水平校准



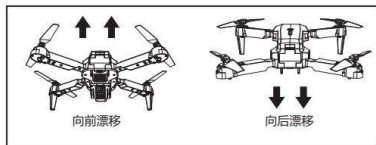
若无人机起飞不能垂直上升，可对无人机校正，按下“一键校正”键，此时无人机指示灯快速闪烁，待指示灯常亮，校正完成。在执行校正命令时，必须在与水平线平行的平稳状态下执行，否则会影响校正效果。

微调操作

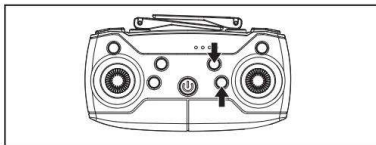


如果飞行器在空中一直向某个方向漂移或自身在原地左/右旋转，可以通过以下操作对飞行器进行细微调整，使飞行器达到平稳状态。

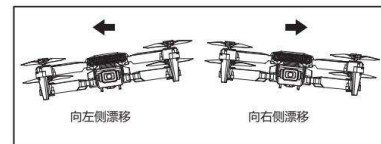
● 一直向前进或后退方向漂移



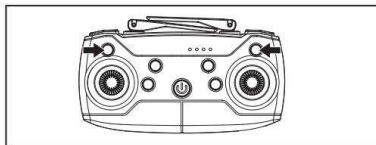
● 调整方向



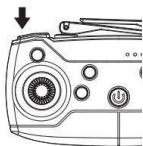
● 一直向左侧或右侧方向漂移



● 调整方向



快慢档选择



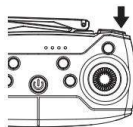
速度档是把前进、后退、和左右侧飞分为三档速度，遥控器开启电源后默认为1档，按下遥控器键发出“滴”“滴”两声为2档速度，“滴”“滴”“滴”三声为3档速度，“滴”一声返回1档，

360°翻滚

实现步骤:

- 1、按一下360°翻滚键,此时遥控器持续发出“滴”“滴”“滴”
- 2、推动右摇杆,此时飞行器会根据右摇杆推动方向做360°翻滚

⚠ 当飞行器进入低电压状态时自动禁止360°翻滚功能



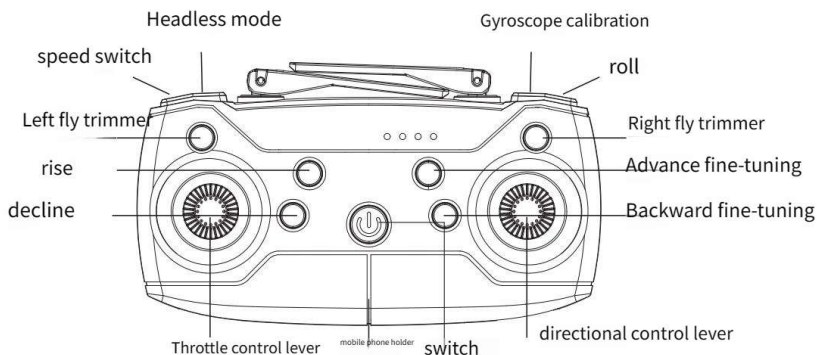
解决问题指引

问题	原因	处理方式
飞行器接上电池后指示灯持续闪烁,操作无反应	飞行器与遥控器2.4G对频未成功	请重新执行飞行器与遥控器2.4G对频
接上电池后无任何反应	(1)检查遥控器或飞行器是否通电 (2)检查遥控器或飞行器电池是否出现低电压 (3)电池正负极片是否接触不良	(1)重新安装电池 (2)充电或更换新电池 (3)确认电池正负极性安装正确
推动油门摇杆时电机不转动,且飞行器的指示灯一直闪烁	飞行器电池电量不足	将电池充电或更换一个满电的电池
飞行器螺旋桨持续转动但不能起飞	(1)螺旋桨变形 (2)飞行器电池电量不足	(1)更换螺旋桨 (2)将电池充电或更换一个满电的电池
飞行器振动的很厉害	螺旋桨变形	换螺旋桨
飞行器出现总往一个方向漂移	飞行器上陀螺仪中心点不对	重新进行水平校准或重新开机重新对频
飞行器跌落失去平衡不起来	飞行器上陀螺仪中心点不对	重新进行水平校准或重新开机重新对频

注意:新购买的产品电池都是低电压的,使用前请将电池充满!

Folding aircraft user manual

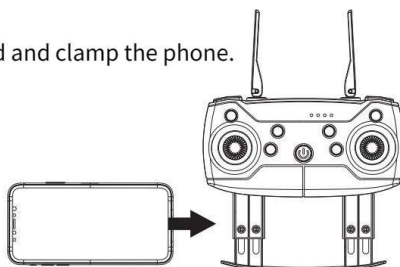
Remote control function description



Remote control control

1. Mobile phone holder

Pull the phone holder outward and clamp the phone.



2. 2.4G frequency binding

Turn on the power switch of the aircraft and place the aircraft on a flat ground. At this time, the aircraft points The indicator light flashes, turn on the power switch of the remote control, push the power operating lever to the high position, hold it for 1 second. Pull it to the lowest position, the buzzer will sound a "beep" sound, the aircraft indicator light will stay on, and the frequency binding is completed. At this point you can start flying.



3. One-click takeoff and one-click landing

Tip: This product determines the height through a barometer.

Affected by different factors such as various ambient temperatures, the start

The aircraft experiences high and low change during flight or low voltage.

Become a normal phenomenon.



↑ -One button lifting

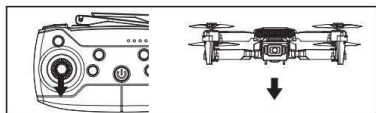
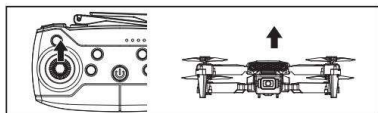


↓ One click to drop

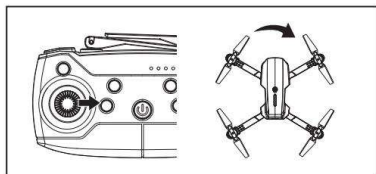
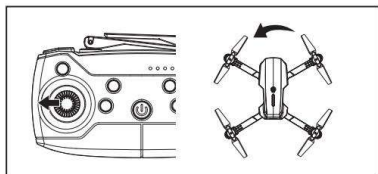
It can only be operated after the 2.4G frequency binding is completed.

5. Flight control

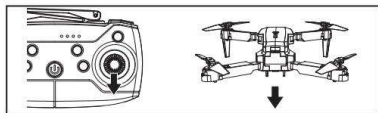
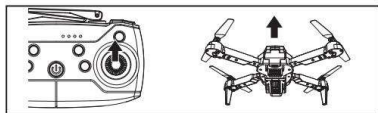
●Throttle (left joystick)



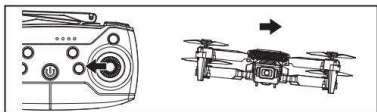
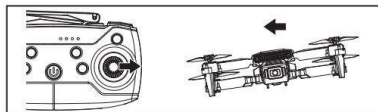
●Rotate (left joystick)



● Forward and backward (right stick)

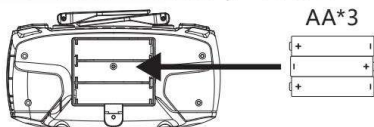


● Fly left and right (right joystick)



Remote controller and aircraft battery installation and charging instructions

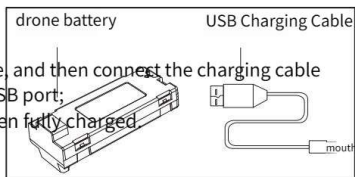
1. Remote control battery installation



As shown in the figure, according to the electrodes of the battery box
Instructions (+, -) to insert the battery correctly

2. Aircraft battery charging

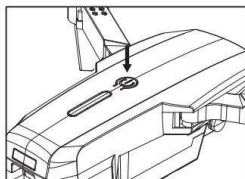
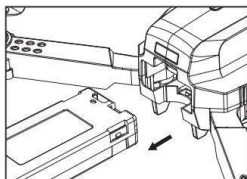
- (1) Remove the aircraft battery from the aircraft body
- (2) Connect the battery to the dedicated charging cable, and then connect the charging cable
Plug into a charging device such as a computer USB port;
- (3) The red light is on when charging and goes off when fully charged



Charging time is about 60 minutes

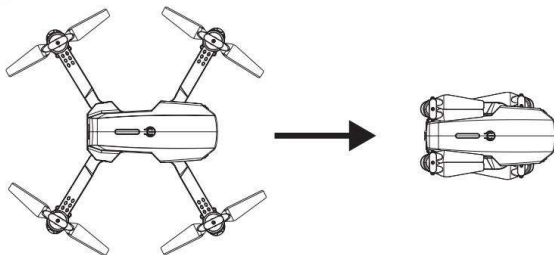
3. Installation and startup of aircraft battery

Insert the fully charged battery into the battery slot of the aircraft, and press and hold the power switch until the aircraft lights turn on.



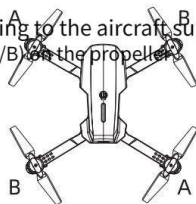
Aircraft installation

1. Folding function



2. Aircraft blade installation

Please install the propellers in the correct direction. According to the aircraft support After the arms are installed in place corresponding to the marks (A/B) on the propeller. Tighten the screw.



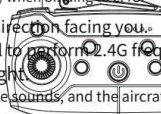
Direction definition and mode selection in headless mode

When switching to headless mode, the aircraft will give up its forward, backward, left, and right directions. The forward direction is the direction of the aircraft's nose (the side with the camera) when binding to 2.4G.

1. Definition of direction before takeoff: Make the aircraft's forward direction facing you. Front (the side with the camera), then turn on the remote control to perform 2.4G frequency binding, that is Complete the headless mode direction definition for this flight.

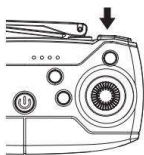
2. Press the headless mode while flying, the remote control will continue to make sounds, and the aircraft will light up quickly.

Quickly flash to enter the headless mode; press the headless mode key again and the remote control will When a "beep" or "beep" sound is heard, the headless mode is exited.



*Tip: Before entering the headless mode, you must determine the direction of travel, that is, the direction the aircraft is on the ground after turning on the aircraft.

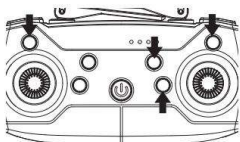
Horizontal calibration



If the drone cannot rise vertically after taking off, you can calibrate the drone and press the "One-key Calibration" button. At this time, the drone indicator light flashes rapidly. When the indicator light stays on, the calibration is completed. Performing calibration

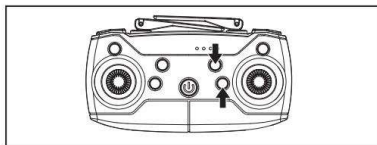
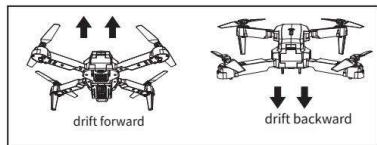
The command must be executed in a stable state parallel to the horizontal line, otherwise the correction effect will be affected.

fine-tuning operation

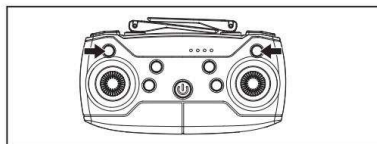
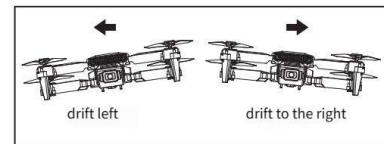


If the aircraft keeps drifting in a certain direction in the air or rotates left/right on the spot. You can make fine adjustments to the aircraft through the following operations to make the aircraft reach a stable state.

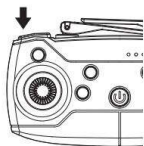
- -Keep drifting in the forward or backward direction
- Adjust direction



- -Keep drifting to the left or right
- Adjust direction



Fast and slow gear selection



The speed gear divides forward, backward, and left and right flying into three speeds. After the remote control is powered on, the default speed is 1st gear, press the remote control button to make two beeps of "beep" and "beep", which is the 2nd gear speed, and three "beep", "beep" and "beep" beeps are the 3rd gear speed.

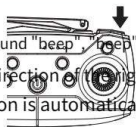
Return to 1st gear with a beep sound.

360° roll

Implementation steps

1. Press the 360° roll button once. At this time, the remote control will continue to sound "beep", "beep" and "beep".
2. Push the right joystick, and the aircraft will roll 360° according to the direction of the right joystick.

△When the aircraft enters a low voltage state, the 360° roll function is automatically disabled



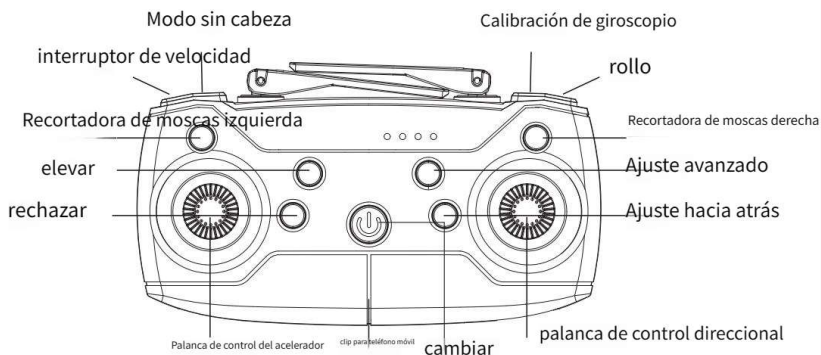
Problem solving guide

question	reason	Processing method
The indicator light after the aircraft is connected to the battery Continuously flashing, no response to operation	△The 2.4G frequency binding between the aircraft and the remote controller was unsuccessful.	Please perform 2.4G frequency binding between the aircraft and the remote controller again.
Nothing happens after connecting the battery	(1) Check whether the remote controller or aircraft is powered on (2) Check whether there is low voltage in the remote controller or aircraft battery (3) Whether the positive and negative electrodes of the battery are in poor contact	(1) Reinstall the battery (2) Charge or replace the battery with a new one (3) Confirm that the positive and negative polarities of the battery are installed correctly
The motor does not rotate when the throttle stick is pushed. And the aircraft indicator light keeps flashing	Aircraft battery is low	Recharge the battery or replace it with a fully charged battery
Aircraft propeller lasts Turns but cannot take off	(1) Propeller deformation (2) The aircraft battery is insufficient	(1) Replacement spiral award (2) Charge the battery or replace it with a fully charged battery
The aircraft is vibrating violently	Propeller deformation	Replace propeller
Aircraft always appear drift in one direction	The center point of the gyroscope on the aircraft is wrong	Re-calibrate the level or restart the computer Re-bind
Aircraft lost after falling Can't balance	The center point of the gyroscope on the aircraft is wrong	Re-calibrate the level or restart the computer Re-bind

Note: The batteries of newly purchased products are low voltage, please fully charge them before use!

manual de usuario de aviones plegables

Descripción de la función del control remoto



control remoto

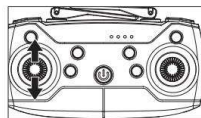
1. Soporte para teléfono móvil

Tire del soporte del teléfono hacia afuera y sujete el teléfono.



2. Enlace de frecuencia de 2,4G

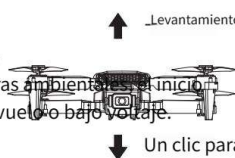
Encienda el interruptor de encendido del avión y colóquelo en un terreno plano. En este momento, el avión apunta la luz indicadora parpadea, encienda el interruptor de encendido del control remoto, empuje la palanca de operación eléctrica a la posición más alta y manténgala durante 5 segundos. Tire de él a la posición más baja, el timbre emitirá un "bip", la luz indicadora de la aeronave permanecerá encendida y se completará la vinculación de frecuencia. En este punto puedes empezar a volar.



3. Despegue y aterrizaje con un clic

Consejo: Este producto determina la altura mediante un barómetro.

Afectado por diferentes factores como las diversas temperaturas ambientales, el inicio. La aeronave experimenta cambios altos y bajos durante el vuelo o bajo volaje. Conviértete en un fenómeno normal.



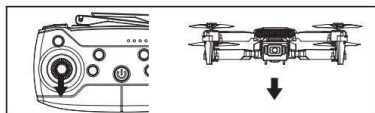
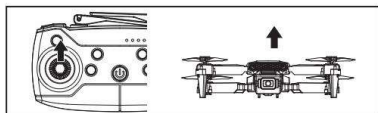
↑ Levantamiento con un botón

↓ Un clic para soltar

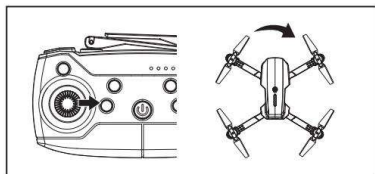
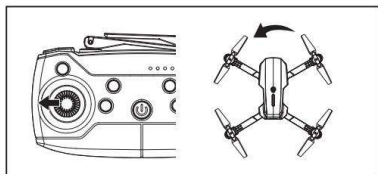
Solo se puede operar después de que se complete la vinculación de frecuencia 2.4G.

5. Control de vuelo

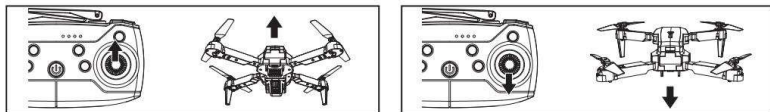
● Acelerador (joystick izquierdo)



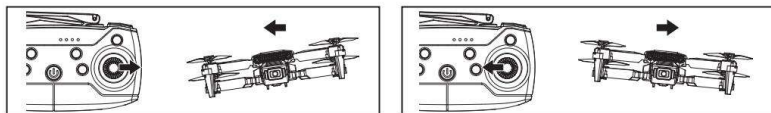
● Rotar (joystick izquierdo)



● Adelante y atrás (stick derecho)

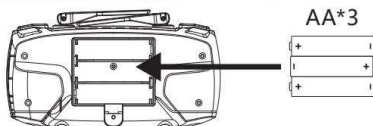


● Vuela hacia la izquierda y hacia la derecha (joystick derecho)



Instrucciones de instalación y carga del control remoto y la batería de la aeronave

1. Instalación de la batería del control remoto



Como se muestra en la figura, según los electrodos de la caja de la batería.

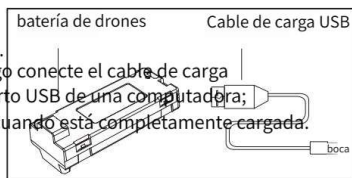
Instrucciones (+, -) para insertar la batería correctamente

2. Carga de baterías de aviones

- (1) Retire la batería del avión de la carrocería del avión.
- (2) Conecte la batería al cable de carga dedicado y luego conecte el cable de carga

Conéctelo a un dispositivo de carga, como el puerto USB de una computadora;

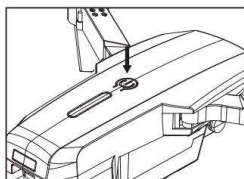
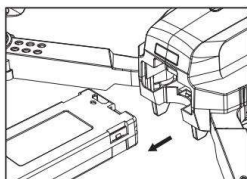
- 3) La luz roja se enciende durante la carga y se apaga cuando está completamente cargada.



El tiempo de carga es de unos 60 minutos.

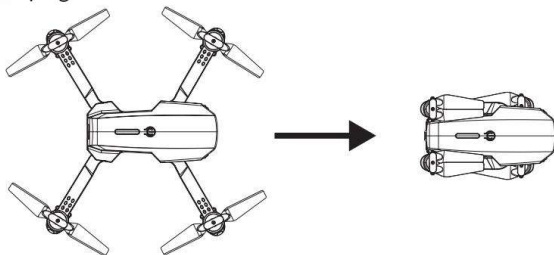
3. Instalación y puesta en marcha de batería de avión.

Inserte la batería completamente cargada en la ranura de la batería del avión y presione y mantenga presionado el interruptor de encendido hasta que se enciendan las luces del avión.



Instalación de aeronaves

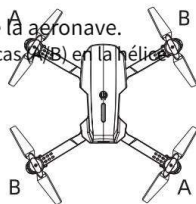
1. Función de plegado



2. Instalación de palas de avión

Instale las hélices en la dirección correcta según el soporte de la aeronave.

Después de instalar los brazos en su lugar correspondiente a las marcas (A/B) en la hélice. Ajustar el tornillo.



Definición de dirección y selección de modo en modo sin cabeza

Al cambiar al modo sin cabeza, la aeronave abandonará sus direcciones hacia adelante, atrás, izquierda y derecha. La dirección de avance es la dirección del morro del avión (el lado con la cámara) cuando se vincula a 2.4G.

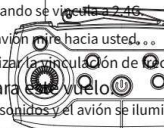
1. Definición de dirección antes del despegue: Haga que la dirección delantera del avión mire hacia usted... Frontal (el lado con la cámara), luego encienda el control remoto para realizar la vinculación de frecuencia 2.4G, es decir

Complete la definición de dirección del modo sin cabeza para este vuelo.

2. Presione el modo sin cabeza mientras vuela, el control remoto seguirá emitiendo sonidos y el avión se iluminará rápidamente.

Parpadea rápidamente para ingresar al modo sin cabeza; presione la tecla de modo sin cabeza nuevamente y el control remoto

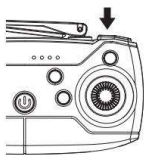
Cuando se escucha un sonido "bip" o "bip", se sale del modo sin cabeza.



Modo sin cabeza

^AConsejo: antes de ingresar al modo sin cabeza, debe determinar la dirección de viaje, es decir, la dirección en la que se encuentra la aeronave en tierra después de encenderla.

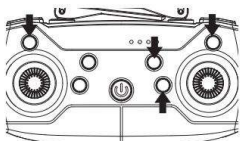
Calibración horizontal



Si el dron no puede elevarse verticalmente después de despegar, puede calibrarlo y presionar el botón "Calibración con una tecla". En este momento, la luz indicadora del dron parpadea rápidamente y cuando la luz indicadora permanece encendida, la calibración se completa. Realizando calibración

El comando debe ejecutarse en un estado estable paralelo a la línea horizontal; de lo contrario, el efecto de corrección se verá afectado.

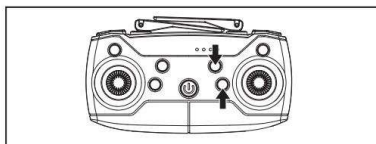
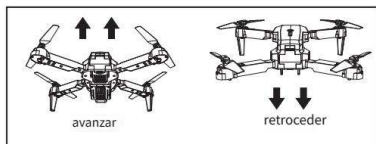
operación de ajuste fino



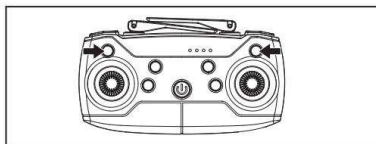
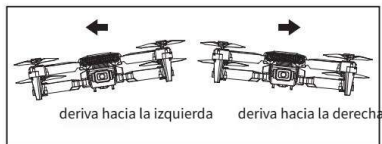
Si el avión sigue desviándose en una determinada dirección en el aire o gira hacia la izquierda o hacia la derecha en el lugar

Puede realizar ajustes precisos en la aeronave mediante las siguientes operaciones para que la aeronave alcance un estado estable.

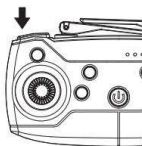
- —Sigue desplazándote hacia adelante o hacia atrás.
- Ajustar dirección



- —Sigue desplazándote hacia la izquierda o hacia la derecha
- Ajustar dirección



Selección de marcha rápida y lenta.



El engranaje de velocidad divide el vuelo hacia adelante, hacia atrás y hacia la izquierda y hacia la derecha en tres velocidades. Después de encender el control remoto, la velocidad predeterminada es:

1.ª marcha, presione el botón del control remoto para emitir dos pitidos de "bip" y "bip", que es la velocidad de 2.ª marcha, y tres pitidos "bip", "bip" y "bip" son la velocidad de 3.ª marcha.

Vuelva a la 1.ª marcha con un pitido.

giro de 360°

Pasos de implementación

1. Presione el botón de giro de 360° una vez. En este momento, el control remoto seguirá sonando "bip", "bip", "bip".
2. Empuje el joystick derecho y la aeronave girará 360° según la dirección del joystick derecho.

△ Cuando la aeronave entra en un estado de bajo voltaje, la función de giro de 360° se desactiva automáticamente.



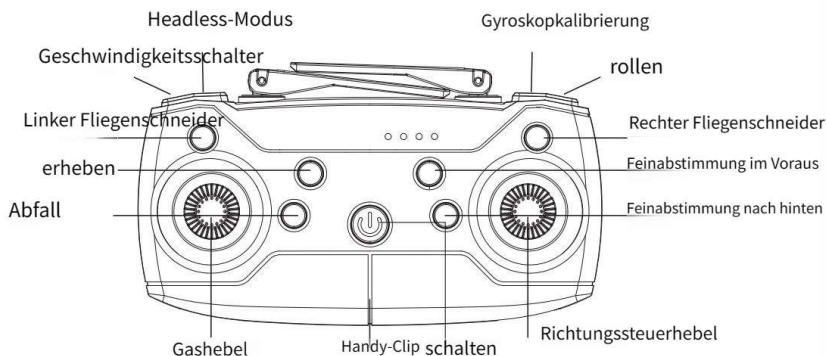
guía de resolución de problemas

pregunta	razón	Método de procesamiento
La luz indicadora después de que el avión esté conectado a la batería. Parpadeando continuamente, no hay respuesta a la operación	La vinculación de frecuencia de 2,4G entre la aeronave y el control remoto no tuvo éxito.	Vuelva a realizar la vinculación de frecuencia de 2,4G entre la aeronave y el control remoto.
No pasa nada después de conectar la batería	(1) Verifique si el control remoto o la aeronave están encendidos. (2) Compruebe si hay bajo voltaje en el control remoto o en la batería del avión. (3) Si los electrodos positivo y negativo de la batería están en mal contacto	(1) Reinstale la batería (2) Cargue o reemplace la batería por una nueva. (3) Confirme que las polaridades positiva y negativa de la batería estén instaladas correctamente
El motor no gira cuando se empuja la palanca del acelerador. Y la luz indicadora del avión sigue parpadeando.	La batería del avión está baja.	Recargue la batería o reemplácela con una batería completamente cargada
La hélice del avión dura Gira pero no puede despegar	(1) Deformación de la hélice (2) La batería del avión es insuficiente.	(1) Premio espiral de reemplazo (2) Cargue la batería o reemplácela con una batería completamente cargada
El avión vibra violentamente.	Deformación de la hélice	Reemplazar la hélice
Los aviones siempre aparecen deriva en una dirección	El punto central del giroscopio del avión está equivocado	Vuelva a calibrar el nivel o reinicie la computadora Reencuadrar
Avión perdido tras caer no puedo equilibrar	El punto central del giroscopio del avión está equivocado	Vuelva a calibrar el nivel o reinicie la computadora Reencuadrar

Nota: Las baterías de los productos recién adquiridos son de bajo voltaje. ¡Cárguelas completamente antes de usarlas!

Bedienungsanleitung für faltflugzeuge

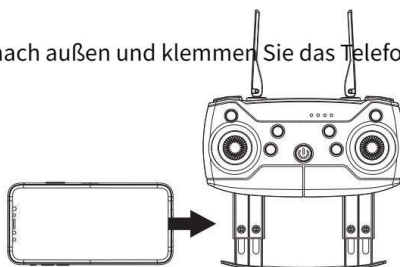
Beschreibung der Fernbedienungsfunktion



Fernbedienung

1. Handyhalter

Ziehen Sie den Telefonhalter nach außen und klemmen Sie das Telefon fest.



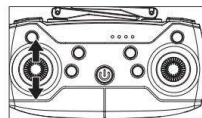
2. 2,4G Frequenzbindung

Schalten Sie den Netzschalter des Flugzeugs ein und stellen Sie das Flugzeug auf einen ebenen Boden. Zu diesem Zeitpunkt zeigt das Flugzeug

Die Kontrollleuchte blinkt, schalten Sie den Netzschalter der Fernbedienung ein, schieben Sie den Leistungshebel in die höchste Position und halten Sie die Taste (P) und (M) gedrückt.

Ziehen Sie ihn in die unterste Position, der Summer ertönt einen „Piepton“, die Kontrollleuchte des Flugzeugs bleibt an und die Frequenzbindung ist abgeschlossen.

An diesem Punkt können Sie mit dem Fliegen beginnen.



3. Start und Landung mit einem Klick

Tipp: Dieses Produkt ermittelt die Höhe über ein Barometer.

Der Start wird durch verschiedene Faktoren wie verschiedene Umgebungstemperaturen beeinflusst.

Das Flugzeug unterliegt während des Fluges hohen und niedrigen Schwankungen, oder niedriger Spannung.

Werden Sie ein normales Phänomen.

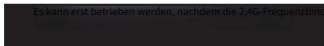


↑ -Heben per Knopfdruck



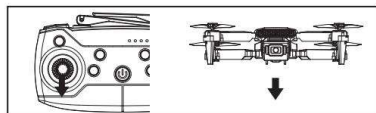
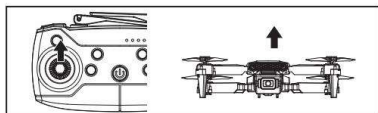
↓ Ein Klick zum Ablegen

Es kann erst betrieben werden, nachdem die 2,4G-Frequenzbindung abgeschlossen ist.

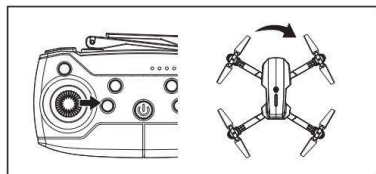
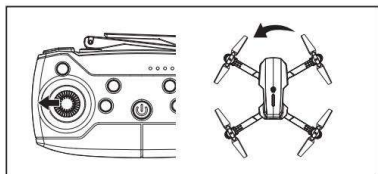


5. Flugkontrolle

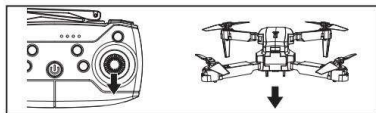
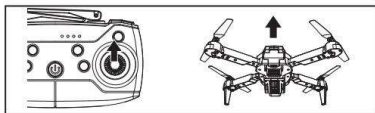
● Gas (linker Joystick)



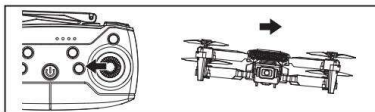
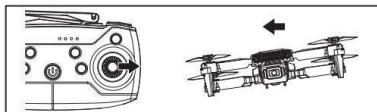
● Drehen (linker Joystick)



●Vorwärts und rückwärts (rechter Stick)

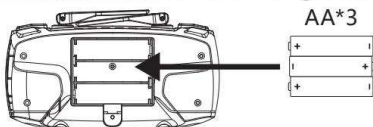


●Nach links und rechts fliegen (rechter Joystick)



Installations- und Ladeanweisungen für Fernbedienung und Flugzeugbatterie

1. Installation der Fernbedienungsbatterie

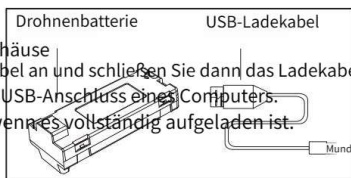


Wie in der Abbildung gezeigt, entsprechend den Elektroden des Batteriekastens

Anweisungen (+, -) zum korrekten Einlegen der Batterie

2. Laden der Flugzeugbatterie

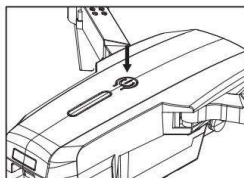
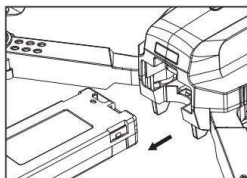
- (1) Entfernen Sie die Flugzeugbatterie vom Flugzeuggehäuse
- (2) Schließen Sie den Akku an das entsprechende Ladekabel an und schließen Sie dann das Ladekabel an
Schließen Sie es an ein Ladegerät an, z. B. an den USB-Anschluss eines Computers.
- 3) Das rote Licht leuchtet beim Laden und erlischt, wenn es vollständig aufgeladen ist.



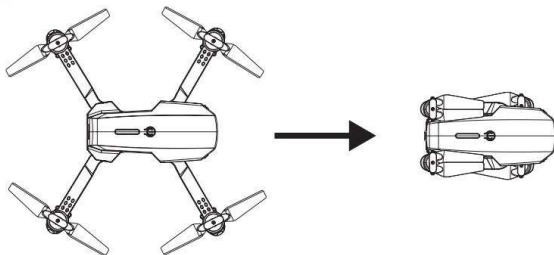
Die Ladezeit beträgt ca. 60 Minuten

3. Installation und Inbetriebnahme der Flugzeugbatterie

Setzen Sie den vollständig geladenen Akku in den Akkuschacht des Fluggeräts ein und halten Sie den Netzschalter gedrückt, bis die Lichter des Fluggeräts aufleuchten.

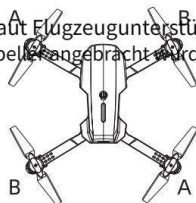


1. Klappfunktion



2. Installation der Flugzeugblätter

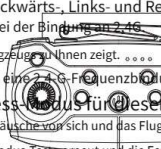
Bitte installieren Sie die Propeller in der richtigen Richtung. Laut Flugzeugunterstützung
Nachdem die Arme entsprechend den Markierungen (A/B) am Propeller angebracht wurden
Die Schraube festziehen.



Richtungsdefinition und Modusauswahl im Headless-Modus

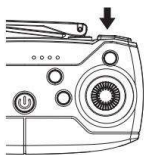
Beim Wechsel in den Headless-Modus gibt das Flugzeug seine Vorwärts-, Rückwärts-, Links- und Rechtsrichtung auf. Die Vorwärtsrichtung ist die Richtung der Flugzeugnase (der Seite mit der Kamera) bei der Bindung an 2,4G.

1. Festlegung der Richtung vor dem Start: Stellen Sie sicher, dass die Vorwärtsrichtung des Flugzeug zu Ihnen zeigt.
Vorne (die Seite mit der Kamera), dann schalten Sie die Fernbedienung ein, um eine 2,4G-Frequenzbindung durchzuführen.
Vervollständigen Sie die Richtungsdefinition für den Headless-Modus für diesen Flug.
2. Drücken Sie während des Fluges den Headless-Modus. Die Fernbedienung gibt weiterhin Geräusche von sich und das Flugzeug leuchtet schnell auf.
Blinken Sie schnell, um in den Headless-Modus zu wechseln; drücken Sie die Headless-Modus-Taste erneut und die Fernbedienung wird aktiviert.
Wenn ein „Beep “ oder „Beep “-Ton zu hören ist, wird der Headless-Modus verlassen.



^A Tipp: Bevor Sie in den Headless-Modus wechseln, müssen Sie die Flugrichtung bestimmen, also die Richtung, in der sich das Flugzeug nach dem Einschalten am Boden befindet.

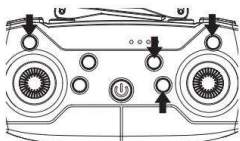
Horizontale Kalibrierung



Wenn die Drohne nach dem Abheben nicht vertikal aufsteigen kann, können Sie die Drohne kalibrieren und die Schaltfläche „One-Key-Kalibrierung“ drücken. Zu diesem Zeitpunkt blinkt die Kontrollleuchte der Drohne schnell. Wenn die Kontrollleuchte eingeschaltet bleibt, ist die Kalibrierung abgeschlossen. Kalibrierung durchführen

Der Befehl muss in einem stabilen Zustand parallel zur horizontalen Linie ausgeführt werden, da sonst der Korrektoreffekt beeinträchtigt wird.

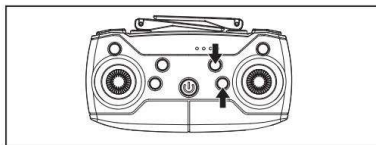
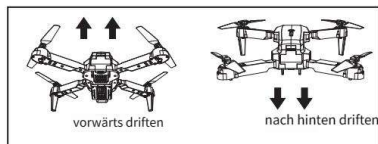
Feinabstimmungsvorgang



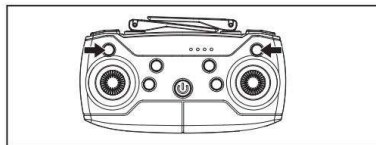
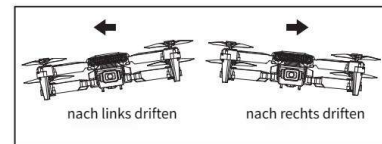
Wenn das Flugzeug in der Luft immer wieder in eine bestimmte Richtung driftet oder sich auf der Stelle nach links/rechts dreht

Mit den folgenden Vorgängen können Sie Feineinstellungen am Flugzeug vornehmen, um einen stabilen Zustand des Flugzeugs zu erreichen.

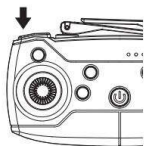
- -Driften Sie weiter vorwärts oder rückwärts
- Richtung anpassen



- -Driften Sie weiter nach links oder rechts
- Richtung anpassen



Schnelle und langsame Gangwahl



Das Geschwindigkeitsgetriebe unterteilt den Vorwärts-, Rückwärts- und Links- und Rechtsflug in drei Geschwindigkeiten. Nach dem Einschalten der Fernbedienung ist die Standardgeschwindigkeit

1. Gang, drücken Sie die Fernbedienungsteile, um zwei Pieptöne „Pep“ und „Pep“ zu erzeugen, was die Geschwindigkeit des 2. Gangs ist, und drei Pieptöne „Pep“ „Pep“ und „Pep“ sind die Geschwindigkeit des 3. Gangs.

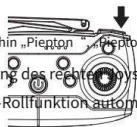
Kehren Sie mit einem Piepton in den 1. Gang zurück.

360°-Rolle

Umsetzungsschritte

1. Drücken Sie einmal die 360°-Rolltaste. Zu diesem Zeitpunkt ertönt auf der Fernbedienung weiterhin „Piepton“, „Piepton“ und „Piepton“.
2. Drücken Sie den rechten Joystick und das Flugzeug rollt entsprechend der Richtung des rechten Joysticks um 360°.

△ Wenn das Flugzeug in einen Niederspannungszustand eintritt, wird die 360°-Rollfunktion automatisch deaktiviert



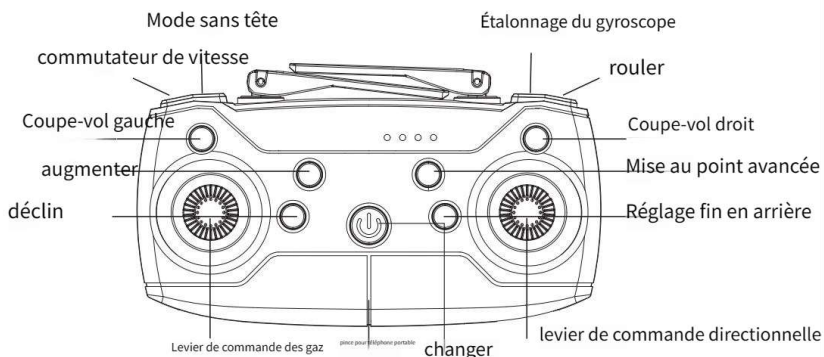
Leitfaden zur Problemlösung

Frage	Grund	Verarbeitungsmethode
Die Kontrollleuchte leuchtet, nachdem das Flugzeug an die Batterie angeschlossen ist Ständiges Blinken, keine Reaktion auf Bedienung	Die 2,4-G-Frequenzbindung zwischen dem Flugzeug und der Fernbedienung war nicht erfolgreich.	Bitte führen Sie erneut die 2,4-G-Frequenzbindung zwischen dem Flugzeug und der Fernbedienung durch.
Nach dem Anschließen der Batterie passiert nichts	(1) Überprüfen Sie, ob die Fernbedienung oder das Fluggerät eingeschaltet ist. (2) Überprüfen Sie, ob in der Fernbedienung oder der Flugzeugbatterie eine niedrige Spannung vorliegt. (3) Ob die positiven und negativen Elektroden der Batterie einen schlechten Kontakt haben.	(1) Setzen Sie die Batterie wieder ein (2) Laden Sie den Akku auf oder ersetzen Sie ihn durch einen neuen (3) Stellen Sie sicher, dass die positive und negative Polarität der Batterie korrekt installiert ist
Der Motor dreht sich nicht, wenn der Gashebel gedrückt wird. Und die Kontrollleuchte des Flugzeugs blinkt weiter	Die Flugzeugbatterie ist schwach	Laden Sie den Akku auf oder ersetzen Sie ihn durch einen vollständig geladenen Akku
Flugzeugpropeller halten Wendet sich, kann aber nicht abheben	(1) Propellerverformung (2) Die Flugzeugbatterie reicht nicht aus	(1) Ersatzspiralenprämie (2) Laden Sie den Akku auf oder ersetzen Sie ihn durch einen vollständig geladenen Akku
Das Flugzeug vibriert heftig	Propellerverformung	Propeller austauschen
Flugzeuge tauchen immer auf in eine Richtung driften	Der Mittelpunkt des Gyroskops am Flugzeug ist falsch	Kalibrieren Sie den Pegel neu oder starten Sie den Computer neu Neu binden
Flugzeug nach Absturz verloren Kann nicht balancieren	Der Mittelpunkt des Gyroskops am Flugzeug ist falsch	Kalibrieren Sie den Pegel neu oder starten Sie den Computer neu Neu binden

Hinweis: Die Batterien neu gekaufter Produkte haben eine niedrige Spannung. Bitte laden Sie sie vor dem Gebrauch vollständig auf!

Manuel d'utilisation de l'avion pliable

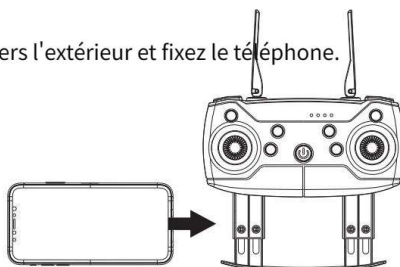
Description de la fonction de la télécommande



Contrôle à distance

1. Support de téléphone portable

Tirez le support de téléphone vers l'extérieur et fixez le téléphone.



2. Liaison de fréquence 2,4G

Allumez l'interrupteur d'alimentation de l'avion et placez l'avion sur un sol plat. À ce moment, l'avion pointe

Le voyant clignote, allumez l'interrupteur d'alimentation de la télécommande, poussez le levier de commande électrique vers la position la plus haute et maintenez-le pendant 1 seconde.

Tirez-le vers la position la plus basse, le buzzer émettra un « bip », le voyant de l'avion restera allumé et la liaison de fréquence est terminée.

À ce stade, vous pouvez commencer à voler.



3. Décollage en un clic et atterrissage en un clic

Astuce : Ce produit détermine la hauteur grâce à un baromètre.

Affecté par différents facteurs tels que diverses températures ambiantes, le démarrage.

L'avion subit des changements élevés et faibles pendant le vol ou une basse tension.

Devenez un phénomène normal.



-Un bouton de levage

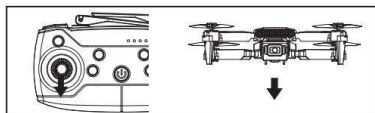
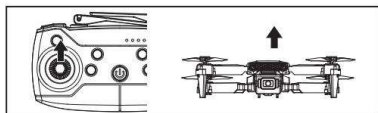


Un clic pour déposer

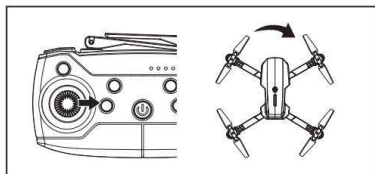
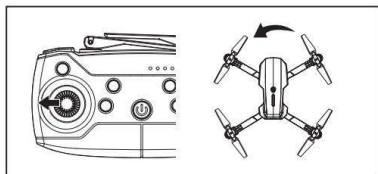
Il ne peut être utilisé qu'une fois la liaison de fréquence 2,4G terminée.

5. Contrôle de vol

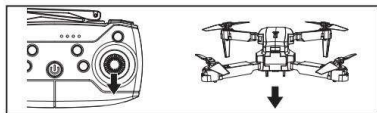
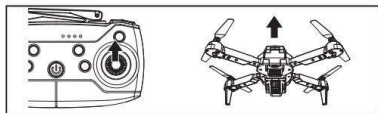
● Accélérateur (joystick gauche)



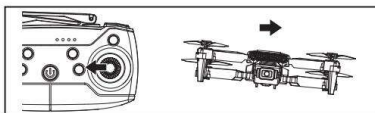
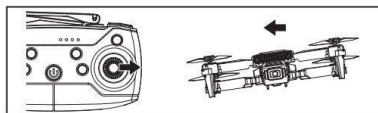
● Rotation (joystick gauche)



●Avancer et reculer (stick droit)

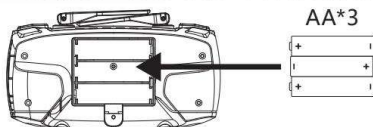


●Voler à gauche et à droite (joystick droit)



Instructions d'installation et de chargement de la télécommande et de la batterie de l'avion

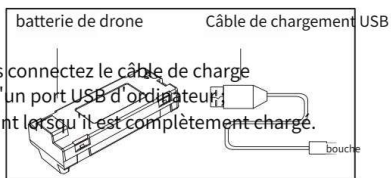
1. Installation de la batterie de la télécommande



Comme le montre la figure, selon les électrodes du boîtier de batterie
Instructions (+, -) pour insérer correctement la batterie

2. Chargement de la batterie de l'avion

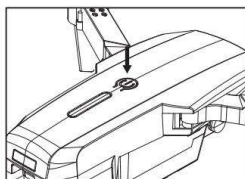
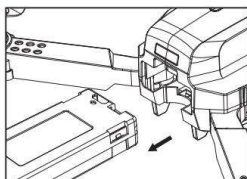
- (1) Retirez la batterie de l'avion du corps de l'avion
- (2) Connectez la batterie au câble de charge dédié, puis connectez le câble de charge
Branchez-le sur un appareil de chargement tel qu'un port USB d'ordinateur.
- 3) Le voyant rouge est allumé lors de la charge et s'éteint lorsqu'il est complètement chargé.



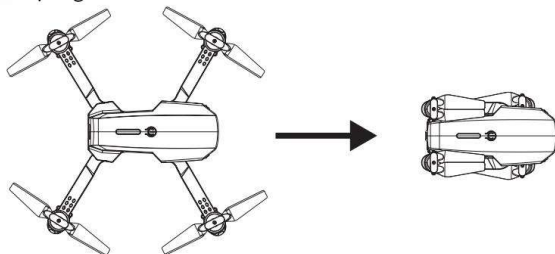
Le temps de charge est d'environ 60 minutes

3. Installation et démarrage de la batterie de l'avion

Insérez la batterie complètement chargée dans le logement pour batterie de l'avion, puis appuyez et maintenez l'interrupteur d'alimentation jusqu'à ce que les lumières de l'avion s'allument.



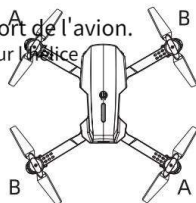
1. Fonction de pliage



2. Installation de pale d'avion

Veillez installer les hélices dans le bon sens. Selon le support de l'avion.

Une fois les bras installés en place correspondant aux repères (A/B) sur l'hélice. Serrez la vis.



Définition de la direction et sélection du mode en mode sans tête

Lors du passage en mode sans tête, l'avion abandonnera ses directions avant, arrière, gauche et droite. La direction vers l'avant est la direction du nez de l'avion (le côté avec la caméra) lors de la liaison au 2,4G.

1. Définition de la direction avant le décollage : Placez l'avion vers l'avant face à vous.

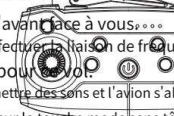
Avant (le côté avec la caméra), puis allumez la télécommande pour effectuer la liaison de fréquence 2,4 G, c'est-à-dire

Complétez la définition de la direction du mode sans tête pour le vol.

2. Appuyez sur le mode sans tête pendant le vol, la télécommande continuera à émettre des sons et l'avion s'allumera rapidement.

Clignote rapidement pour entrer en mode sans tête ; appuyez à nouveau sur la touche mode sans tête et la télécommande

Lorsqu'un « bip » ou un « bip » est entendu, le mode sans tête est quitté.



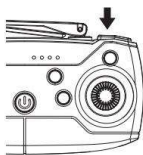
Mode sans tête

Calibrage horizontal

Si le drone ne peut pas s'élever verticalement après le décollage, vous pouvez calibrer le drone et appuyer sur le bouton « One-key Calibration ».

À ce moment, le voyant du drone clignote rapidement. Lorsque le voyant reste allumé, l'étalonnage est terminé.

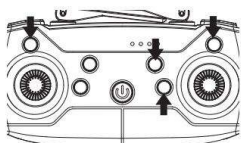
La commande doit être exécutée dans un état stable parallèle à la ligne horizontale, sinon l'effet de correction sera affecté.



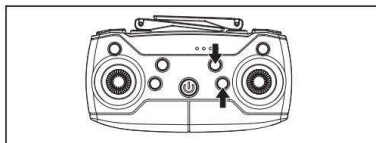
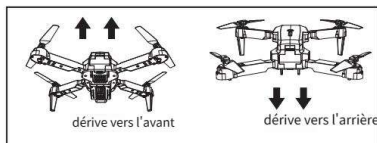
opération de mise au point

Si l'avion continue de dériver dans une certaine direction dans les airs ou tourne à gauche/droite sur place

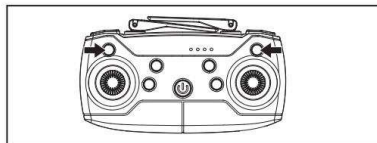
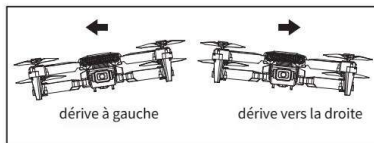
Vous pouvez effectuer des réglages précis sur l'avion grâce aux opérations suivantes pour que l'avion atteigne un état stable.



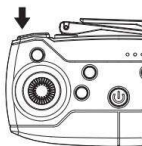
- -Continuez à dériver vers l' avant ou vers l' arrière ● Ajuster la direction



- -Continuez à dériver vers la gauche ou la droite ● Ajuster la direction



Sélection de vitesse rapide et lente



Le rapport de vitesse divise le vol avant, arrière et gauche et droit en trois vitesses. Une fois la télécommande allumée, la vitesse par défaut est 1ère vitesse, appuyez sur le bouton de la télécommande pour émettre deux bips de « bip » et « bip », qui est la 2ème vitesse, et trois bips « bip », « bip » et « bip » sont la 3ème vitesse.

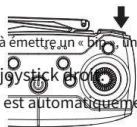
Revenir en 1ère vitesse avec un bip sonore.

Roulement à 360°

Étapes de mise en œuvre

1. Appuyez une fois sur le bouton de roulement à 360°. À ce moment, la télécommande continuera à émettre un « bip », un « bip » et un « bip ».
2. Appuyez sur le joystick droit et l'avion roulera à 360° selon la direction du joystick droit.

△ Lorsque l'avion entre dans un état basse tension, la fonction de roulis à 360° est automatiquement désactivée



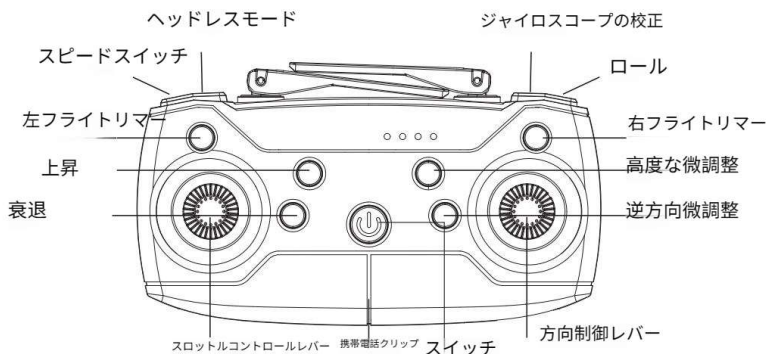
Guide de résolution de problèmes

question	raison	Méthode de traitement
Le voyant lumineux une fois l'avion connecté à la batterie Clicotant continuellement, aucune réponse au fonctionnement	-La liaison de fréquence 2,4G entre l'avion et la télécommande a échoué.	Veillez effectuer à nouveau la liaison de fréquence 2,4 G entre l'avion et la télécommande.
Rien ne se passe après avoir branché la batterie	(1) Vérifiez si la télécommande ou l'avion est sous tension (2) Vérifiez s'il y a une basse tension dans la télécommande ou dans la batterie de l'avion (3) Vérifiez si les électrodes positives et négatives de la batterie sont en mauvais contact	(1) Réinstallez la batterie (2) Chargez ou remplacez la batterie par une neuve (3) Confirmez que les polarités positives et négatives de la batterie sont correctement installées.
Le moteur ne tourne pas lorsque le manche des gaz est poussé. Et le voyant de l'avion continue de clignoter	La batterie de l'avion est faible	Rechargez la batterie ou remplacez-la par une batterie complètement chargée
L'hélice d'avion dure Tourne mais ne peut pas décoller	(1) Déformation de l'hélice (2) La batterie de l'avion est insuffisante	(1) Récompense en spirale de remplacement (2) Chargez la batterie ou remplacez-la par une batterie complètement chargée
L'avion vibre violemment	Déformation de l'hélice	Remplacer l'hélice
Les avions apparaissent toujours dériver dans une direction	Le point central du gyroscope de l'avion est erroné	Recalibrez le niveau ou redémarrez l'ordinateur Relier à nouveau
Avion perdu après une chute Je ne peux pas équilibrer	Le point central du gyroscope de l'avion est erroné	Recalibrez le niveau ou redémarrez l'ordinateur Relier à nouveau

Remarque : les batteries des produits nouvellement achetés sont basse tension, veuillez les charger complètement avant utilisation !

折りたたみ飛行機のユーザーマニュアル

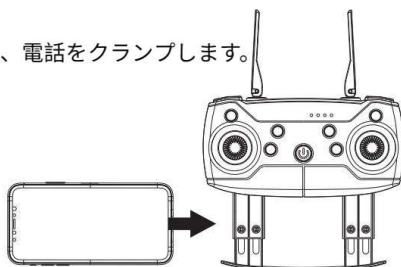
リモコン機能の説明



リモコン制御

1. 携帯電話ホルダー

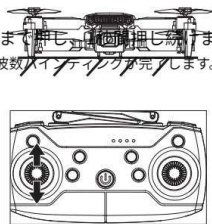
電話ホルダーを外側に引っ張り、電話をクランプします。



2. 2.4G周波数バインディング

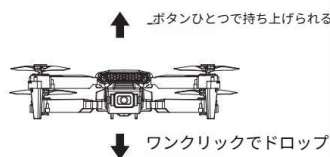
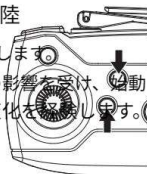
機体の電源スイッチをオンにし、機体を平らな地面に置きます。

表示灯が点滅し、リモコンの電源スイッチを入れ、電源操作レバーを最上位まで押し、ボタンを押し続けます。一番下の位置まで引くと、ブザーが「ピー」と鳴り、機体表示灯が点灯したままになり、周波数バインディングが完了します。この時点で飛行を開始できます。



3. ワンクリック離陸とワンクリック着陸

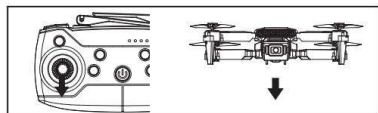
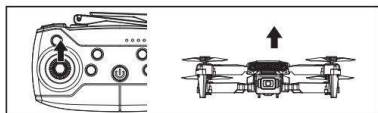
ヒント: この製品は気圧計によって高さを測定します。さまざまな周囲温度などのさまざまな要因の影響を受け、電動航空機は飛行中または低電圧中に高低の変化を感知します。(正常な現象になります。)



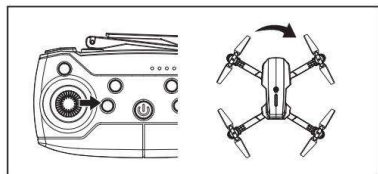
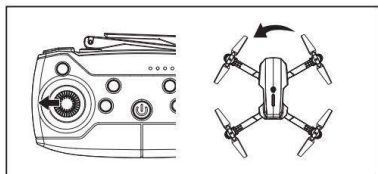
2.4G 周波数バインディングが完了した後にのみ操作できます。

5. 飛行制御

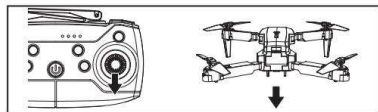
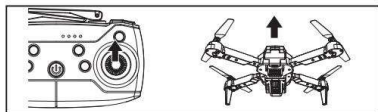
●スロットル (左ジョイスティック)



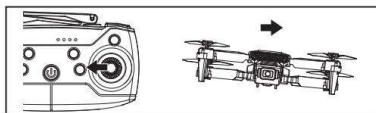
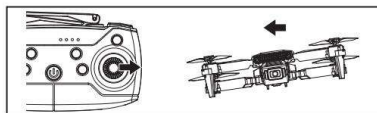
●回転 (左ジョイスティック)



●前後進（右スティック）

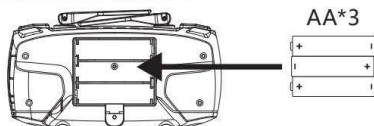


●左右に飛行（右ジョイスティック）



送信機と航空機バッテリーの取り付けと充電の手順

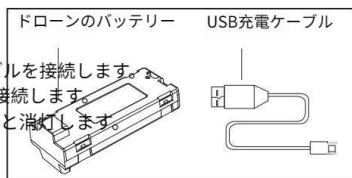
1. リモコン電池の取り付け



図に示すように、電池ボックスの電極に従って電池を正しく挿入するための指示 (+、-)

2. 航空機のバッテリーの充電

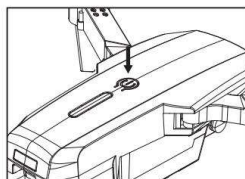
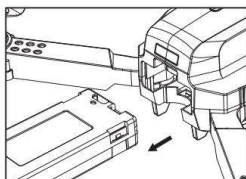
- (1) 機体バッテリーを機体から取り外します。
- (2) バッテリーを専用充電ケーブルに接続し、充電ケーブルを接続します。
コンピュータのUSBポートなどの充電デバイスに接続します。
- (3) 充電中は赤色のライトが点灯し、完全に充電されると消灯します。



充電時間は約60分

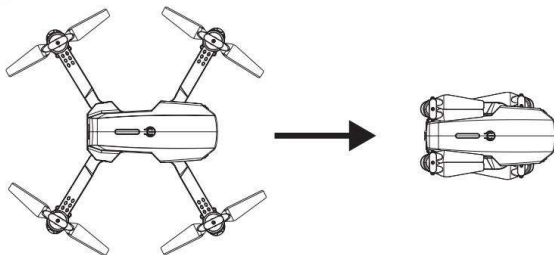
3. 航空機用バッテリーの設置と起動

完全に充電されたバッテリーを機体のバッテリー スロットに挿入し、機体のライトが点灯するまで電源スイッチを押し続けます。



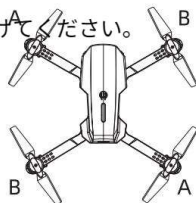
航空機の設置

1. 折りたたみ機能



2. 航空機ブレードの取り付け

プロペラは航空機のサポートに従って正しい方向に取り付けてください。
プロペラのマーク (A/B) に合わせてアームを取り付けた後
ネジを締めます。



ヘッドレスモードでの方向定義とモード選択

ヘッドレスモードに切り替えると、航空機は前後左右の方向を放棄します。

前方方向は、2.4G にバインドした場合の機体の機首方向 (カメラがある側) です。 ヘッドレスモード

1. 離陸前の方向の定義: 航空機の前方を自分の方向に向けます。

前面 (カメラのある側) からリモコンをオンにして、2.4G 周波数チャンネルリングを実行します。
このフライトのヘッドレスモード方向の定義を完了します。

2. 飛行中にヘッドレスモードを押すと、リモコンから音が鳴り続け、機体がすぐに点灯します。

素早く点滅してヘッドレスモードに入り、もう一度ヘッドレスモードキーを押すとサモコンが作動します。

「ピー」または「ビー」という音が聞こえると、ヘッドレスモードが終了します。



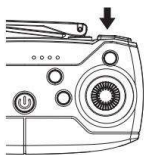
※ヒント: ヘッドレスモードに入る前に、進行方向、つまり、航空機の電源を入れた後に航空機が地上にある方向を決定する必要があります。

水平校正

離陸後にドローンが垂直に上昇できない場合は、ドローンを調整して「ワンキー調整」ボタンを押すことができます。

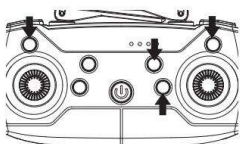
このとき、ドローンのインジケータライトが速く点滅し、インジケータライトが点灯したままだとキャリブレーションは完了です。キャリブレーションを実行する

コマンドは水平線に平行な安定した状態で実行する必要があります。そうしないと補正効果に影響します。



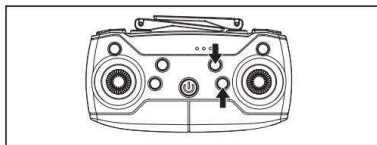
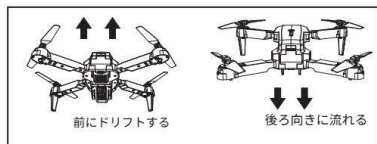
微調整操作

機体が空中で一定方向に流れ続けたり、その場で左右に回転したりする場合以下の操作で機体を微調整し、機体を安定した状態にすることができます。



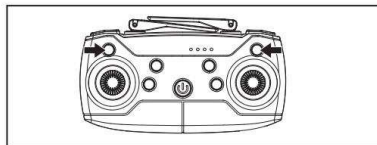
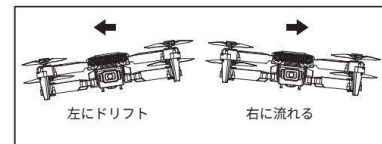
●-前進または後進方向に漂い続ける

●方向を調整する

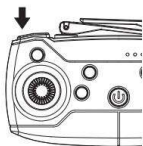


●-左または右に漂い続ける

●方向を調整する



速いギアと遅いギアの選択



速度ギアは、前進、後進、左右の飛行を3つの速度に分割し、リモコンの電源を入れた後のデフォルトの速度は次のとおりです。

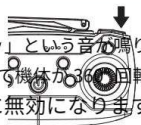
1速でリモコンのボタンを押すと「ビッ」「ビッ」という音が2回で2速、「ビッ」「ビッ」「ビッ」という音が3回で3速となります。

ピープ音とともに1速に戻ります。

360°ロール

実装手順

1. 360°ロールボタンを1回押すと、リモコンから「ピッ」「ピッ」「ピッ」という音が鳴り続けます。
 2. 右のジョイスティックを押すと、右のジョイスティックの方向に従って機体が360°回転します。
- △機体が低電圧状態になると、360°ロール機能が自動的に無効になります。



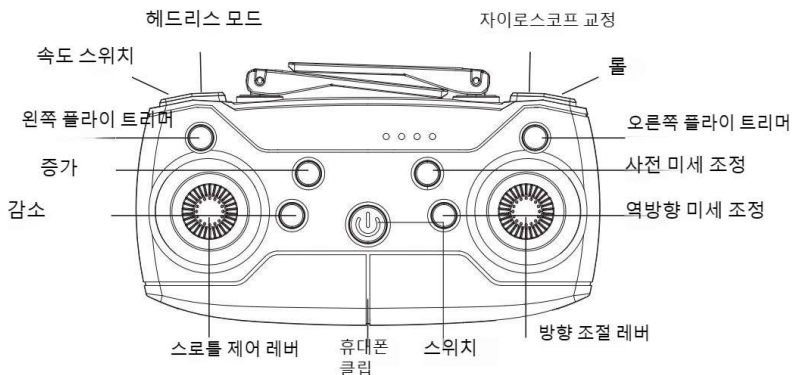
問題解決ガイド

質問	理由	加工方法
機体がバッテリーに接続された後のインジケータライトが点滅し続ける。操作しても反応しない	・航空機と送信機の間の 2.4G 周波数バインディングは失敗しました。	機体と送信機の間で2.4G周波数バインディングを再度実行してください。
バッテリーを接続しても何も起こりません	(1) 送信機または機体の電源が入っているか確認してください。 (2) 送信機または機体バッテリーの電圧が低下していないか確認してください。 (3) バッテリーのプラス線とマイナス線の接触不良はないか	(1) バッテリーを再度取り付けます (2) バッテリーを充電するか、新しいバッテリーに交換してください。 (3) 電池のプラスとマイナスの極性が正しく取り付けられていることを確認してください。
スロットルスティックを押してもモーターが回転しません。そして機体表示灯が点滅し続ける	航空機のバッテリーが低下しています	バッテリーを再充電するか、完全に充電されたバッテリーと交換してください
飛行機のプロペラは長持ちする曲がるけど離陸できない	(1) プロペラの変形 (2) 機体のバッテリーが不足している	(1) 入れ替えスパイラル質 (2) バッテリーを充電するか、完全に充電されたバッテリーと交換してください。
飛行機が激しく振動している	プロペラの変形	プロペラを交換する
航空機は必ず出現します。一方方向に流れる	航空機のジャイロスコープの中心点が間違っています	レベルを再調整するか、コンピューターを再起動します 再バインド
墜落により機体を失った バランスが取れない	航空機のジャイロスコープの中心点が間違っています	レベルを再調整するか、コンピューターを再起動します 再バインド

注意：新しく購入した製品のバッテリーは電圧が低いため、使用する前に完全に充電してください。

접이식 항공기 사용 설명서

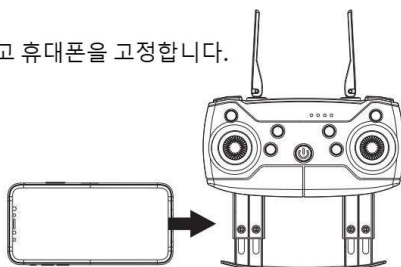
원격 제어 기능 설명



원격 제어 제어

1. 휴대폰 거치대

휴대폰 홀더를 바깥쪽으로 당기고 휴대폰을 고정합니다.



2. 2.4G 주파수 바인딩

기체의 전원 스위치를 켜고 기체를 평평한 바닥에 놓으십시오.

표시등이 깜박이면 리모콘의 전원 스위치를 켜고 전원 작동 레버를 가장 높은 위치로 밀어 올리십시오. 표시등이 깜박이면 리모콘의 전원 스위치를 켜고 전원 작동 레버를 가장 높은 위치로 밀어 올리십시오. 표시등이 계속 켜져 있으면 주파수 바인딩이 완료된 것입니다. 비행을 시작할 수 있습니다.



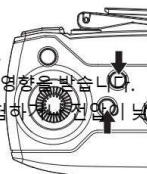
3. 원클릭 이륙 및 원클릭 착륙

팁: 이 제품은 기압계를 통해 높이를 결정합니다.

다양한 주변 온도, 시작과 같은 다양한 요인의 영향을 받습니다.

항공기는 비행 중에 높거나 낮은 변화를 경험하지 않습니다.

정상적인 현상이 되십시오.



↑ -원 버튼 리프팅

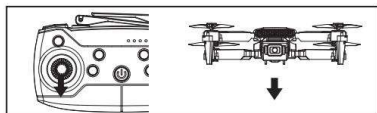
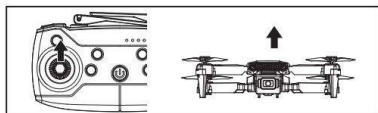


↓ 한 번의 클릭으로 드롭

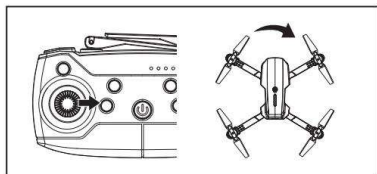
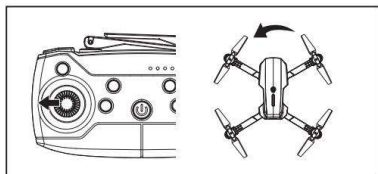
2.4G 주파수 바인딩이 완료된 후에만 작동할 수 있습니다.

5. 비행 제어

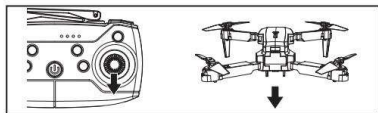
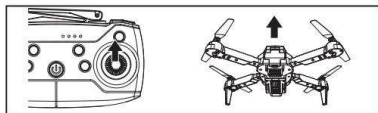
● 스로틀(왼쪽 조이스틱)



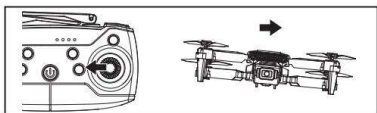
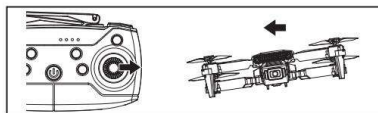
● 회전(왼쪽 조이스틱)



● 앞으로 및 뒤로(오른쪽 스틱)

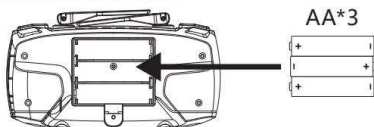


● 왼쪽 및 오른쪽으로 비행(오른쪽 조이스틱)



조종기 및 항공기 배터리 설치 및 충전 지침

1. 리모컨 배터리 장착



그림과 같이 배터리 박스의 전극에 따라 배터리를 올바르게 삽입하기 위한 지침(+, -)

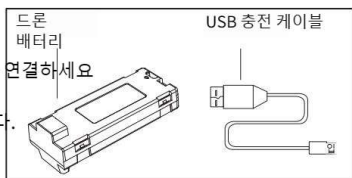
2. 항공기 배터리 충전

(1) 기체 본체에서 기체 배터리를

계속하여 전용 충전 케이블에 연결한 후, 충전 케이블을 연결하세요

컴퓨터 USB 포트와 같은 충전 장치에 연결하십시오.

3) 충전 중에는 빨간색 불이 들어오고, 완충되면 꺼집니다.

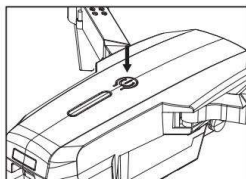
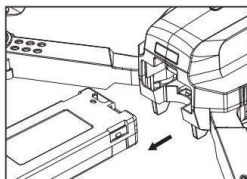


충전시간은 약

60분

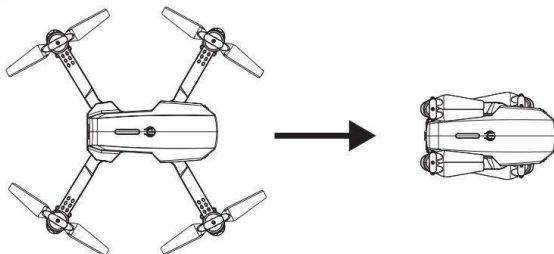
3. 항공기 배터리 장착 및 시동

완전히 충전된 배터리를 기체의 배터리 슬롯에 삽입하고 기체 조명이 켜질 때까지 전원 스위치를 길게 누릅니다.



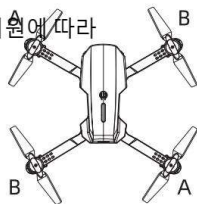
항공기 설치

1. 플랑 기능



2. 항공기 블레이드 설치

프로펠러를 올바른 방향으로 설치하시기 바랍니다. 항공기 지원에 따라 프로펠러의 표시(A/B)에 해당하는 위치에 암을 장착할 후입니다.



헤드리스 모드에서 방향 정의 및 모드 선택

헤드리스 모드로 전환하면 기체는 전방, 후방, 왼쪽 및 오른쪽 방향을 포기합니다.

전방 방향은 2.4G로 바인딩할 때 기체의 기수(카메라가 있는 쪽) 방향입니다. 헤드리스 모드

1. 이륙 전 방향 정의: 기체의 전방 방향이 자신을 향하도록 합니다.

전면(카메라가 있는 쪽), 리모콘을 켜서 2.4G 주파수 바인딩을 수행합니다.

이 비행에 대한 헤드리스 모드 방향 정의를 완료하세요.

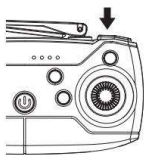
2. 비행 중에 헤드리스 모드를 누르면 리모콘에서 계속 소리가 나고 기체가 빠르게 켜집니다.

헤드리스 모드로 들어가려면 빠르게 감박입니다. 헤드리스 모드 키를 다시 누르면 리모콘이 "삐뽕삐뽕" 소리가 들리면 헤드리스 모드가 종료됩니다.



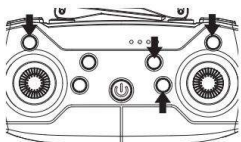
※팁: 헤드리스 모드에 들어가기 전에 이동 방향, 즉 기체를 켜 후 기체가 지상에 있는 방향을 결정해야 합니다.

수평 교정



이륙 후 드론이 수직으로 상승할 수 없는 경우 드론을 보정하고 "원키 보정" 버튼을 누를 수 있습니다. 이때 표시등이 빠르게 깜박이고, 표시등이 계속 켜져 있으면 교정이 완료된 것입니다. **평행 손잡이** 평선과 평행한 안정된 상태에서 실행되어야 합니다. 그렇지 않으면 수정 효과가 영향을 받습니다.

미세 조정 작업

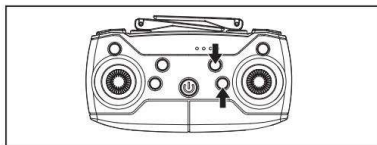


항공기가 공중에서 특정 방향으로 계속 표류하거나 그 자리에서 좌우로 **회전**하는 경우 기체를 미세 조정하여 기체를 안정적인 상태에 도달시킬 수 있습니다.

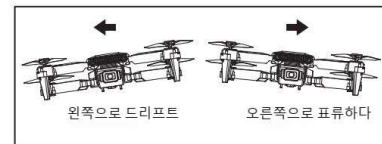
- 앞으로 또는 뒤로 방향으로 계속 표류합니다.



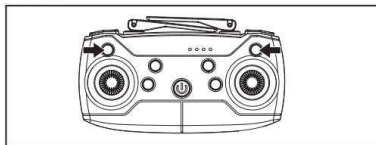
- 방향 조정



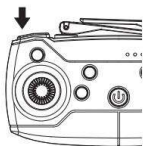
- 계속 왼쪽이나 오른쪽으로 표류하다



- 방향 조정



빠르고 느린 기어 선택



스피드 기어는 전진, 후진, 좌우 비행을 3가지 속도로 나누고, 리모컨의 전원을 켜 후 기본 속도는 다음과 같습니다. 버튼을 누르면 "빠", "빠" 소리가 2번 울려 2단 속도가 되고, "빠", "빠", "빠" 소리가 세 번 울리면 3단 속도가 됩니다. **빠** 소리와 함께 1단으로 복귀합니다.

360° 롤

구현

1. 360° 롤 버튼을 한 번 누르면 리모컨에서 "삐", "삐", "삐" 소리가 계속해서 울립니다.

2. 오른쪽 조이스틱을 누르면 기체가 오른쪽 조이스틱 방향에 따라 360° 회전합니다.

△항공기가 저전압 상태에 진입하면 360° 롤 기능이 자동으로 비활성화됩니다.



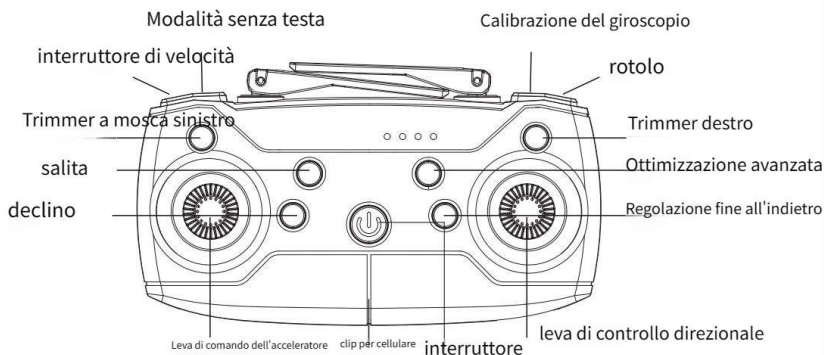
문제 해결 가이드

질문	이유	가공방법
항공기가 배터리에 연결된 후 표시등 계속 깜박이고 작동에 반응이 없습니다.	기체와 조종기 간의 2.4G 주파수 바인딩에 실패했습니다.	기체와 조종기 사이에 2.4G 주파수 바인딩을 다시 수행하십시오.
배터리를 연결한 후 아무 일도 일어나지 않습니다.	(1) 조종기 또는 기체의 전원이 켜져 있는지 확인하십시오. (2) 기체와 조종기 간의 2.4G 주파수 바인딩이 실패했는지 확인하십시오. (3) 배터리의 양극과 음극의 접촉 불량 여부 확인하십시오.	(1) 배터리를 다시 설치하세요. (2) 배터리를 충전하거나 새 배터리로 교체하세요. (3) 배터리의 양극과 음극이 올바르게 설치되었는지 확인하십시오.
스로틀 스틱을 눌러도 모터가 회전하지 않고, 그리고 항공기 표시등이 계속 깜박입니다.	전하지 않습니다. 항공기 배터리가 부족합니다	배터리를 충전하거나 완전히 충전된 배터리로 교체하세요.
항공기 프로펠러 지속 회전하지만 이륙할 수 없음	(1) 프로펠러 변형 (2) 항공기 배터리가 부족합니다.	(1) 대체 프로펠러를 충전하거나 완전히 충전된 배터리로 교체하세요.
비행기가 심하게 흔들리고 있어요	프로펠러 변형	프로펠러 교체
항공기는 항상 나타납니다. 한 방향으로 표류하다	항공기 자이로스코프의 중심점이 잘못되었습니다.	레벨을 다시 보정하거나 컴퓨터를 다시 시작하십시오. 다시 바인딩
추락 후 추락한 항공기 균형을 잡을 수 없다	항공기 자이로스코프의 중심점이 잘못되었습니다.	레벨을 다시 보정하거나 컴퓨터를 다시 시작하십시오. 다시 바인딩

참고: 새로 구입한 제품의 배터리는 전압이 낮으므로 사용하기 전에 완전히 충전하십시오!

Manuale utente dell'aereo pieghevole

Descrizione delle funzioni del telecomando



Controllo tramite telecomando

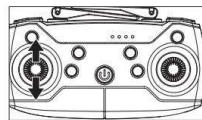
1. Porta cellulare

Tirare il supporto del telefono verso l'esterno e fissare il telefono.



2. Legame di frequenza 2.4G

Accendere l'interruttore di alimentazione dell'aereo e posizionare l'aereo su una superficie piana. A questo punto l'aereo punta l'indicatore luminoso lampeggia, accendere l'interruttore di alimentazione del telecomando, spingere la leva di accensione nella posizione di attesa di collegamento. Secondo. Tirandolo nella posizione più bassa, il cicalino emetterà un "bip", la spia dell'aereo resterà accesa e l'associazione della frequenza sarà completata. A questo punto puoi iniziare a volare.



3. Decollo con un clic e atterraggio con un clic

Suggerimento: questo prodotto determina l'altezza tramite un barometro.

Influenzato da diversi fattori come le diverse temperature ambientali, l'insondamento.

L'aereo subisce variazioni alte e basse durante il volo a bassa tensione.

Diventa un fenomeno normale.



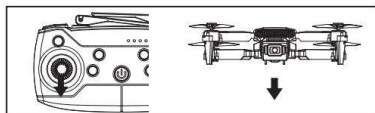
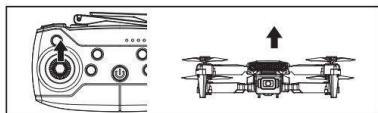
↑ Sollevamento con un pulsante

↓ Un clic per rilasciare

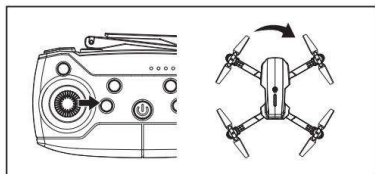
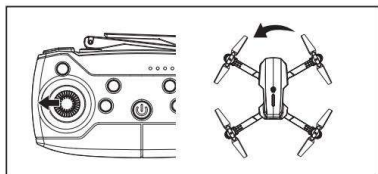
Può essere utilizzato solo dopo aver completato il collegamento della frequenza 2.4G.

5. Controllo del volo

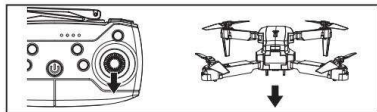
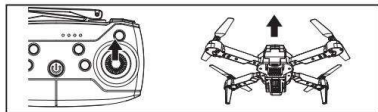
● Acceleratore (joystick sinistro)



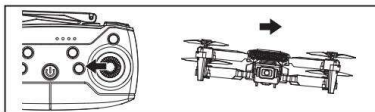
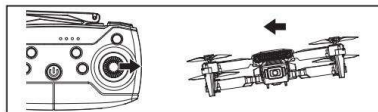
● Ruota (joystick sinistro)



●Avanti e indietro (levetta destra)

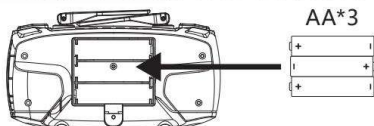


●Vola a sinistra e a destra (joystick destro)



Istruzioni per l'installazione e la ricarica del telecomando e della batteria dell'aereo

1. Installazione della batteria del telecomando



Come mostrato in figura, secondo gli elettrodi della scatola della batteria
Istruzioni (+, -) per inserire correttamente la batteria

2. Ricarica della batteria dell'aereo

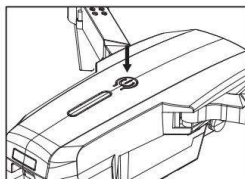
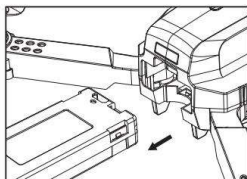
- (1) Rimuovere la batteria dell'aereo dalla carrozzeria dell'aereo
- (2) Collegare la batteria al cavo di ricarica dedicato, quindi collegare il cavo di ricarica
Collegalo a un dispositivo di ricarica come la porta USB di un computer;
- 3) La luce rossa è accesa durante la ricarica e si spegne quando è completamente carica.



Il tempo di ricarica è di circa 60 minuti

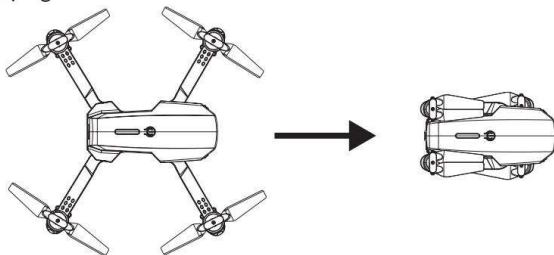
3. Installazione e avviamento della batteria dell'aeromobile

Inserire la batteria completamente carica nell'apposito slot dell'aereo e tenere premuto l'interruttore di alimentazione finché le luci dell'aereo non si accendono.



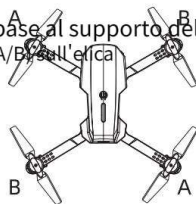
Installazione di aeromobili

1. Funzione pieghevole



2. Installazione della pala dell'aereo

Si prega di installare le eliche nella direzione corretta, in base al supporto dell'aereo. Dopo aver installato i bracci in posizione corrispondente ai segni (A/B) dell'elica, stringere la vite.



Definizione della direzione e selezione della modalità in modalità headless

Quando si passa alla modalità headless, l'aereo rinuncerà alle direzioni avanti, indietro, sinistra e destra. La direzione in avanti è la direzione del muso dell'aereo (il lato con la fotocamera) quando si collega a 2.4G.

1. Definizione della direzione prima del decollo: orientare l'aereo verso di voi.
Davanti (il lato con la fotocamera), quindi accendere il telecomando per eseguire la connessione di frequenza 2.4G. Completa la definizione della direzione in modalità headless per questo volo.

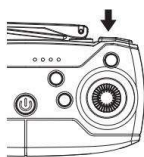
2. Premere la modalità senza testa durante il volo, il telecomando continuerà a emettere suoni e l'aereo si illuminerà rapidamente.

Lampeggia rapidamente per accedere alla modalità senza testa; premi nuovamente il tasto della modalità senza testa e il telecomando lo farà.

Quando si sente un "bip" o un "bip", si esce dalla modalità senza testa.

^ASuggerimento: prima di accedere alla modalità headless, è necessario determinare la direzione del viaggio, ovvero la direzione in cui l'aereo si trova a terra dopo averlo acceso.

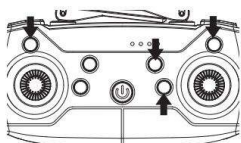
Calibrazione orizzontale



Se il drone non riesce a sollevarsi verticalmente dopo il decollo, puoi calibrarlo e premere il pulsante "Calibrazione con un solo tasto".
A questo punto, la spia del drone lampeggia rapidamente. Quando la spia rimane accesa, la calibrazione è completata. Esecuzione della calibrazione

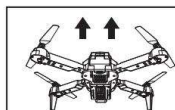
Il comando deve essere eseguito in uno stato stabile parallelo alla linea orizzontale, altrimenti l'effetto di correzione verrà compromesso.

operazione di messa a punto

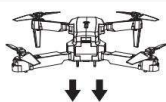


Se l'aereo continua a spostarsi in una certa direzione nell'aria o ruota a sinistra/destra sul posto
È possibile apportare modifiche finì all'aereo attraverso le seguenti operazioni per far sì che l'aereo raggiunga uno stato stabile.

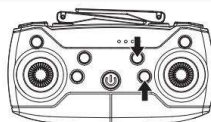
● -Continua a andare alla deriva in avanti o all'indietro ● Regolare la direzione



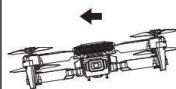
andare alla deriva in avanti



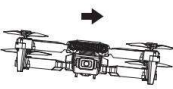
andare alla deriva all'indietro



● -Continua a spostarsi a sinistra o a destra ● Regolare la direzione



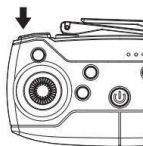
deriva a sinistra



deriva a destra



Selezione della marcia veloce e lenta



L'ingranaggio della velocità divide il volo in avanti, indietro e a sinistra e a destra in tre velocità. Dopo aver acceso il telecomando, la velocità predefinita è la 1a marcia, premere il pulsante del telecomando per emettere due segnali acustici di "beep" e "beep", che è la velocità della 2a marcia, e tre segnali acustici "beep", "beep" e "beep" rappresentano la velocità della 3a marcia.

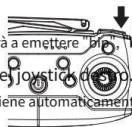
Ritornare alla 1a marcia con un segnale acustico.

Rotolo a 360°

Fasi di implementazione

1. Premere una volta il pulsante di rotazione a 360°. A questo punto, il telecomando continuerà a emettere "bip", "bip" e "bip".
2. Spingere il joystick destro e l'aereo ruoterà di 360° in base alla direzione del joystick destro.

△Quando l'aereo entra in uno stato di bassa tensione, la funzione di rotazione a 360° viene automaticamente disabilitata



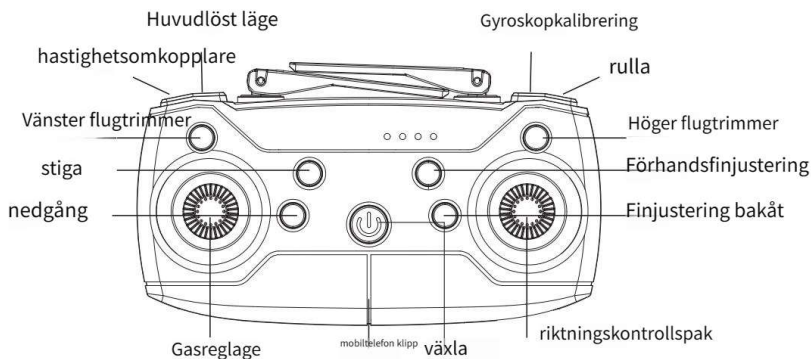
Guida alla risoluzione dei problemi

domanda	motivo	Metodo di elaborazione
L'indicatore luminoso dopo che l'aereo è collegato alla batteria Lampeggia continuamente, nessuna risposta al funzionamento	«Il collegamento della frequenza 2.4G tra il velivolo e il radiocomando non ha avuto successo.	Eseguire nuovamente il collegamento della frequenza 2.4G tra il velivolo e il radiocomando.
Non succede nulla dopo aver collegato la batteria	(1) Controllare se il radiocomando o il velivolo sono accesi (2) Controllare se c'è bassa tensione nel telecomando o nella batteria dell'aereo (3) Se gli elettrodi positivo e negativo della batteria hanno uno scarso contatto	(1) Reinstallare la batteria (2) Caricare o sostituire la batteria con una nuova (3) Confermare che le polarità positiva e negativa della batteria siano installate correttamente
Il motore non gira quando si preme lo stick dell'acceleratore. E la spia dell'aereo continua a lampeggiare	La batteria dell'aereo è scarica	Ricaricare la batteria o sostituirla con una batteria completamente carica
L'elica dell'aereo dura Vira ma non riesce a decollare	(1) Deformazione dell'elica (2) La batteria dell'aereo è insufficiente	(1) Premio spirale sostitutivo (2) Caricare la batteria o sostituirla con una batteria completamente carica
L'aereo vibra violentemente	Deformazione dell'elica	Sostituire l'elica
Gli aerei appaiono sempre andare alla deriva in una direzione	Il punto centrale del giroscopio sull'aereo è sbagliato	Ricalibrare il livello o riavviare il computer Rilegare
Aereo perso dopo essere caduto Non riesco a bilanciare	Il punto centrale del giroscopio sull'aereo è sbagliato	Ricalibrare il livello o riavviare il computer Rilegare

Nota: le batterie dei prodotti appena acquistati sono a bassa tensione, caricarle completamente prima dell'uso!

Vikbar användarmanual för flygplan

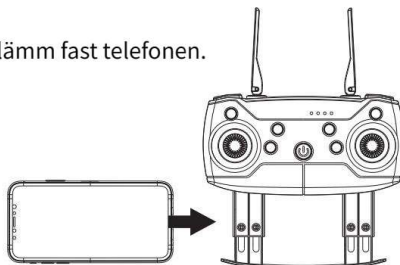
Funktionsbeskrivning för fjärrkontrollen



Fjärrkontroll

1. Mobiltelefonhållare

Dra telefonhållaren utåt och klämm fast telefonen.



2. 2,4G frekvensbindning

Slå på strömbrytaren på flygplanet och placera flygplanet på ett plant underlag. Vid detta tidpunkt pekar flygplanet indikatorlampan blinkar, slå på strömbrytaren på fjärrkontrollen, tryck kraftmanöverspaken till det högsta laget och håll den i 1 sekund. Dra den till det lägsta laget, summern kommer att ljuda ett "pip"-ljud, flygplanets indikatorlampa förblir tänd och frekvensbindningen är klar.

Vid det här laget kan du börja flyga.



3. Start med ett klick och landning med ett klick

Tips: Denna produkt bestämmer höjden genom en barometer.

Påverkas av olika faktorer såsom olika omgivningstemperaturer, start

Flygplanet upplever höga och låga förändringar under flygning eller laddspänning.

Bli ett normalt fenomen.



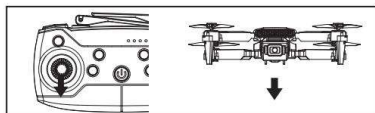
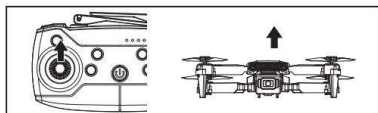
↑ -En knapp lyft

↓ Ett klick för att släppa

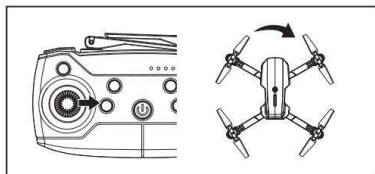
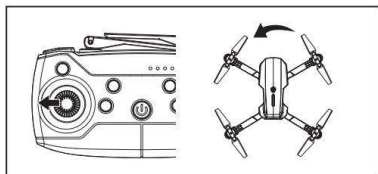
Den kan endast användas efter att 2,4G-frekvensbindningen är klar.

5. Flygkontroll

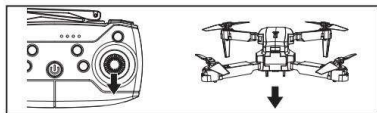
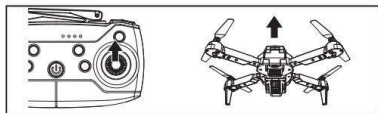
● Gas (vänster joystick)



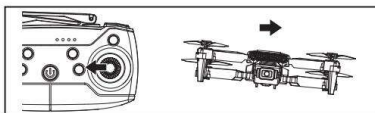
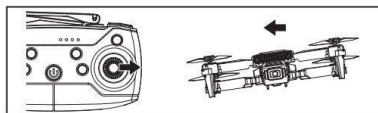
● Roter (vänster joystick)



●Framåt och bakåt (höger spak)

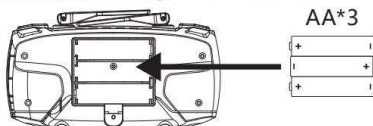


●Flyg åt vänster och höger (höger joystick)



Installation och laddningsinstruktioner för fjärrkontroll och flygplansbatteri

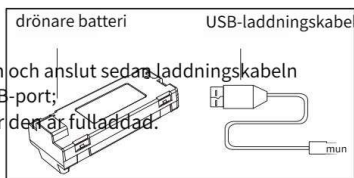
1. Installation av fjärrkontrollsbatteri



Som visas i figuren, enligt batterilådans elektroder
Instruktioner (+, -) för att sätta i batteriet korrekt

2. Laddning av flygplansbatteri

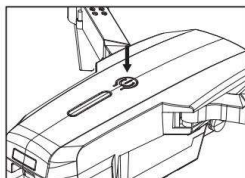
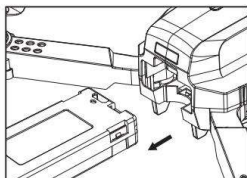
- (1) Ta bort flygplansbatteriet från flygplanets kaross
- (2) Anslut batteriet till den dedikerade laddningskabeln och anslut sedan laddningskabeln
Anslut till en laddningsenhet såsom en dators USB-port;
- 3) Den röda lampan lyser vid laddning och släcks när den är fulladdad.



Laddningstiden är cirka 60 minuter

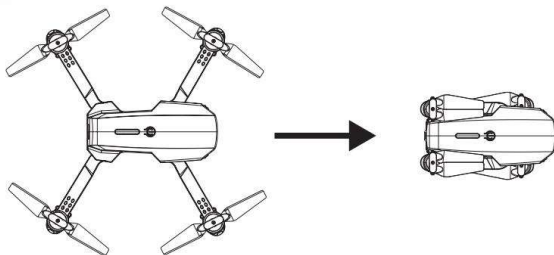
3. Installation och uppstart av flygplansbatteri

Sätt i det fulladdade batteriet i flygplanets batterifacket och tryck och håll in strömbrytaren tills flygplanets lampor tänds.



Installation av flygplan

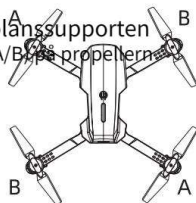
1. Fällfunktion



2. Installation av flygplansblad

Vänligen installera propellrarna i rätt riktning, enligt flygplanssupporten

Efter att armarna har installerats på plats motsvarande märkena (A/B) på propellerna. Dra åt skruven.



Rikttningsdefinition och lägesval i huvudlöst läge

När du växlar till huvudlöst läge kommer flygplanet att ge upp sina riktningar framåt, bakåt, vänster och höger. Riktningen framåt är riktningen för flygplanets nos (sidan med kameran) vid bindning till 2,4G.

1. Definition av riktning före start: Gör flygplanets framtårtkning vänd mot dig....

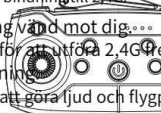
Framsida (sidan med kameran), slå sedan på fjärrkontrollen för att utföra 2,4G frekvensbindning, dvs.

Fyll i rikttningsdefinitionen för huvudlöst läge för denna flygning.

2. Tryck på huvudlöst läge medan du flyger, fjärrkontrollen fortsätter att göra ljud och flygplanet tänds snabbt.

Blinka snabbt för att gå in i huvudlöst läge; tryck på knappen för huvudlöst läge igen och fjärrkontrollen kommer att göra det

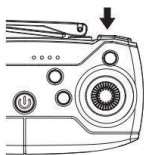
När ett "pip" eller "pip" hörs, avslutas huvudlös-läget.



Huvudlöst läge

^Tips: Innan du går in i huvudlöst läge måste du bestämma färdriktningen, det vill säga i vilken riktning flygplanet är på marken efter att ha slagit på flygplanet.

Horisontell kalibrering

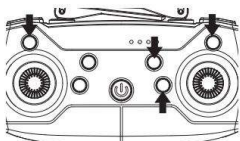


Om drönaren inte kan resa sig vertikalt efter start kan du kalibrera drönaren och trycka på knappen "One-key Calibration".

Vid denna tidpunkt blinkar drönarens indikatorlampa snabbt. När indikatorlampan lyser är kalibreringen klar. Utför kalibrering

Kommandot måste utföras i ett stabilt tillstånd parallellt med den horisontella linjen, annars kommer korrigeringseffekten att påverkas.

finjusteringsoperation

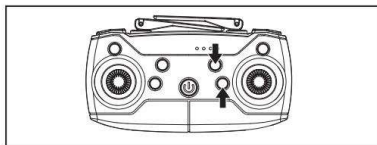
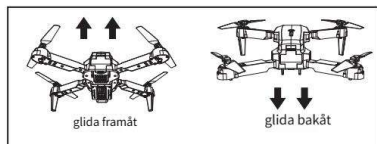


Om flygplanet fortsätter att driva i en viss riktning i luften eller roterar vänster/höger på plats

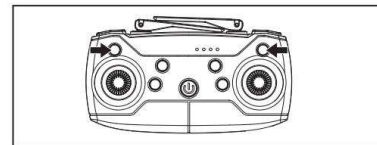
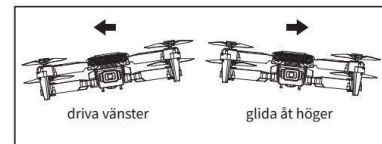
Du kan göra finjusteringar av flygplanet genom följande operationer för att få flygplanet att nå ett stabilt tillstånd.

● -Fortsätt driva framåt eller bakåt

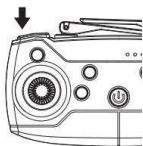
● Justera riktning



● -Fortsätt att glida åt vänster eller höger ● Justera riktning



Snabbt och långsamt växelval



Hastighetsväxeln delar upp framåt, bakåt och vänster och höger flygande i tre hastigheter. När fjärrkontrollen är påslagen är standardhastigheten 1:a växeln, tryck på fjärrkontrollens knapp för att göra två pip av "pip" och "pip", vilket är 2:a växels hastighet, och tre "pip", "pip" och "pip" pip är 3:e växels hastighet.

Gå tillbaka till 1:ans växel med ett pipljud.

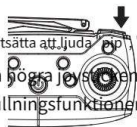
360° rulle

Implementeringssteg

1. Tryck en gång på rullningsknappen 360°. Vid denna tidpunkt kommer fjärrkontrollen att fortsätta att ljuda "pip" och "pip".

2. Tryck på höger joystick och flygplanet kommer att rulla 360° enligt den högra joystickens riktning.

△ När flygplanet går in i ett lågspänningstillstånd inaktiveras 360°-rullningsfunktionen automatiskt



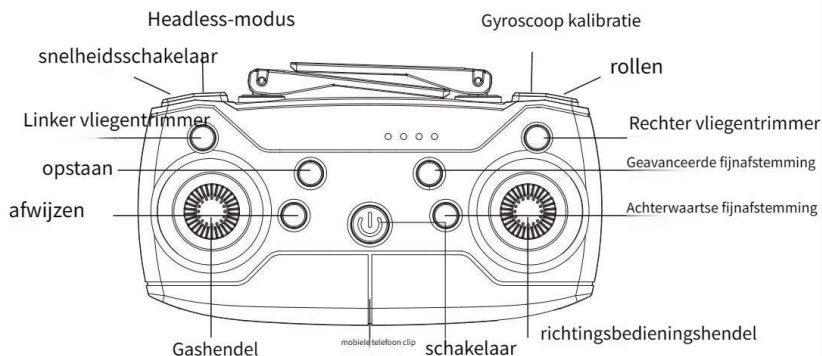
Problemlösning guide

fråga	anledning	Bearbetningsmetod
Indikatorlampan efter att flygplanet är anslutet till batteriet Blinkar kontinuerligt, inget svar på drift	2,4G-frekvensbindningen mellan flygplanet och fjärrkontrollen misslyckades.	Vänligen utför 2,4G-frekvensbindning mellan flygplanet och fjärrkontrollen igen.
Inget händer efter att batteriet ansluts	(1) Kontrollera om fjärrkontrollen eller flygplanet är påslaget. (2) Kontrollera om det är låg spänning i fjärrkontrollen eller flygplansbatteriet. (3) Om batteriets positiva och negativa elektroder är i dålig kontakt.	(1) Sätt tillbaka batteriet (2) Ladda eller byt ut batteriet mot ett nytt (3) Kontrollera att batteriets positiva och negativa polaritet är korrekt installerad
Motorn roterar inte när gaspedalen trycks in. Och flygplanets indikatorlampa fortsätter att blinka	Flygplanets batteri är lågt	Ladda batteriet eller byt ut det mot ett fulladdat batteri
Flygplanspropeller håller Vänder men kan inte lyfta	(1) Propellerdeformation (2) Flygplanets batteri är otillräckligt	(1) Ersättningsspiralutmärkelse (2) Ladda batteriet eller byt ut det mot ett fulladdat batteri
Flygplanet vibrerar våldsamt	Propellerdeformation	Byt ut propellern
Flygplan dyker alltid upp driva i en riktning	Mittpunkten på gyroskopet på flygplanet är fel	Kalibrera om nivån eller starta om datorn Binda om
Flygplan förlorat efter att ha Kan inte balansera	Mittpunkten på gyroskopet på flygplanet är fel	Kalibrera om nivån eller starta om datorn Binda om

Obs: Batterierna i nyinköpta produkter är lågspänningar, ladda dem helt innan användning!

Gebruikershandleiding voor opvouwbare vliegtuigen

Functiebeschrijving van de afstandsbediening



Afstandsbediening

1. Houder voor mobiele telefoon

Trek de telefoonhouder naar buiten en klem de telefoon vast.



2. 2.4G-frequentiebinding

Zet de aan/uit-schakelaar van het vliegtuig aan en plaats het vliegtuig op een vlakke ondergrond. Op dit moment wijst het vliegtuig

Het indicatielampje knippert, zet de aan/uit-schakelaar van de afstandsbediening aan, druk de bedieningshendel in de hoogste stand en houd deze 3 seconden vast.

Trek hem naar de laagste positie, de zoemer laat een piepgeluid horen, het indicatielampje van het vliegtuig blijft branden en de frequentiebinding is voltooid.

Op dit punt kunt u beginnen met vliegen.



3. Opstijgen met één klik en landen met één klik

Tip: Dit product bepaalt de hoogte via een barometer.

De start wordt beïnvloed door verschillende factoren, zoals verschillende omgevingstemperaturen

Het vliegtuig ervaart hoge en lage veranderingen tijdens de vlucht of lage spanning.

Word een normaal verschijnsel.



..Opheffing met één knop

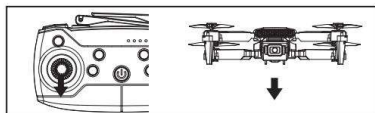
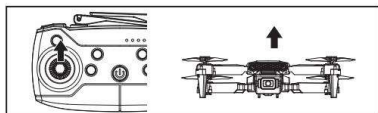


Eén klik om neer te zetten

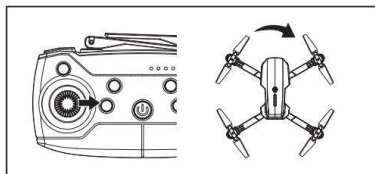
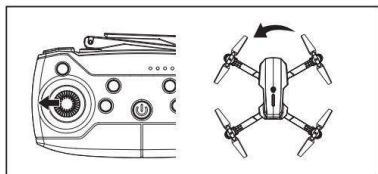
Het kan alleen worden gebruikt nadat de 2.4G-frequentiebinding is voltooid.

5. Vluchtcontrole

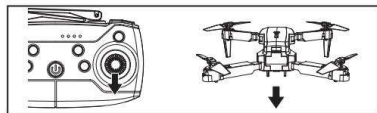
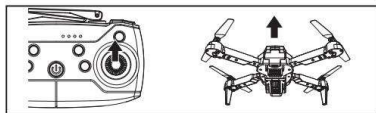
● Gaspedaal (linker joystick)



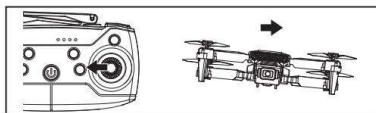
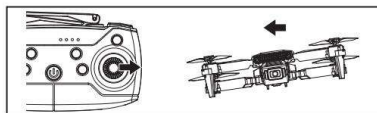
● Roteren (linker joystick)



● Vooruit en achteruit (rechter joystick)

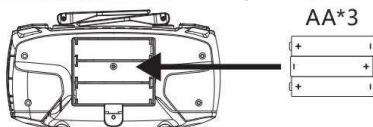


● Vlieg naar links en rechts (rechter joystick)



Installatie- en oplaadinstructies voor afstandsbediening en vliegtuigbatterij

1. Installatie van de batterij van de afstandsbediening

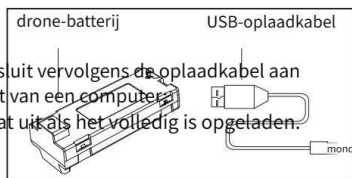


Zoals weergegeven in de afbeelding, volgens de elektroden van de accubak

Instructies (+, -) om de batterij correct te plaatsen

2. Opladen van de accu van het vliegtuig

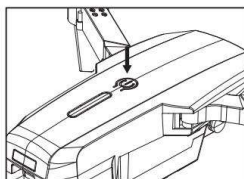
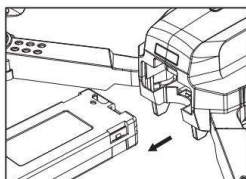
- (1) Verwijder de vliegtuigaccu uit de vliegtuigromp
- (2) Sluit de batterij aan op de speciale oplaadkabel en sluit vervolgens de oplaadkabel aan
Sluit een oplaadapparaat aan, zoals de USB-poort van een computer.
- 3) Het rode lampje brandt tijdens het opladen en gaat uit als het volledig is opgeladen.



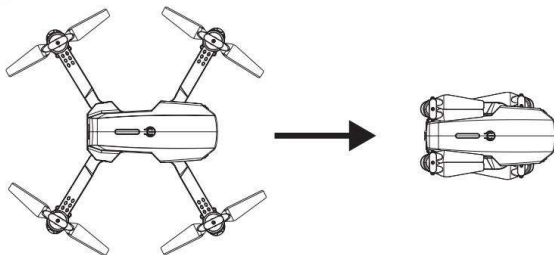
De oplaadtijd bedraagt ongeveer 60 minuten

3. Installatie en opstarten van de vliegtuigaccu

Plaats de volledig opgeladen batterij in de batterijsleuf van het vliegtuig en houd de aan/uit-schakelaar ingedrukt totdat de vliegtuigverlichting aangaat.

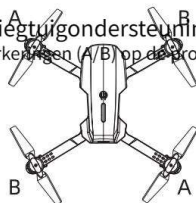


1. Vouwfunctie



2. Installatie van vliegtuigbladen

Installeer de propellers in de juiste richting, volgens de vliegtuigondersteuning. Nadat de armen op hun plaats zijn geïnstalleerd overeenkomstig de markeringen (A/B) op de propeller. Draai de schroef vast.



Richtingsdefinitie en modusselectie in headless-modus

Bij het overschakelen naar de headless-modus zal het vliegtuig de richtingen voorwaarts, achterwaarts, links en rechts opgeven. De voorwaartse richting is de richting van de neus van het vliegtuig (de kant met de camera) bij binding met 2.4G.

1. Definitie van richting vóór het opstijgen: Zorg ervoor dat de voorwaartse richting van het vliegtuig naar u toe gericht is.

Voorkant (de kant met de camera) en schakel vervolgens de afstandsbediening in om 2.4G-frequentiebinding uit te voeren. Voltooi de richtingsdefinitie van de hoofdloze modus voor deze vlucht.

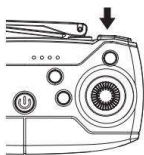
2. Druk tijdens het vliegen op de headless-modus, de afstandsbediening blijft geluiden maken en het vliegtuig licht snel op. Knipper snel om naar de headless-modus te gaan; druk nogmaals op de headless-modustoets en de afstandsbediening zal dat doen. Wanneer u een "piep" of "piep" geluid hoort, wordt de headless-modus verlaten.



Headless-modus

*Tip: Voordat u de headless-modus activeert, moet u de reisrichting bepalen, dat wil zeggen de richting waarin het vliegtuig zich op de grond bevindt nadat het vliegtuig is ingeschakeld.

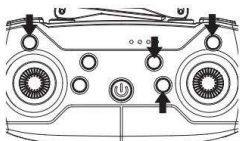
Horizontale kalibratie



Als de drone na het opstijgen niet verticaal kan stijgen, kunt u de drone kalibreren en op de knop "One-key Calibration" drukken. Op dit moment knippert het drone-indicatielampje snel. Als het indicatielampje blijft branden, is de kalibratie voltooid. Kalibratie uitvoeren

De opdracht moet worden uitgevoerd in een stabiele toestand parallel aan de horizontale lijn, anders wordt het correctie-effect beïnvloed.

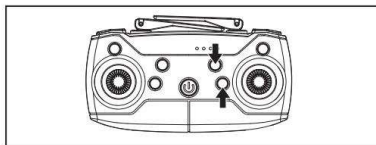
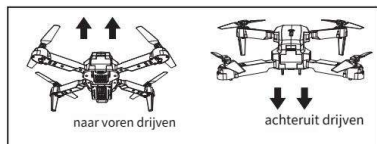
fine-tuning werking



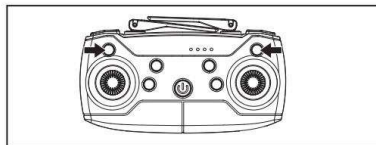
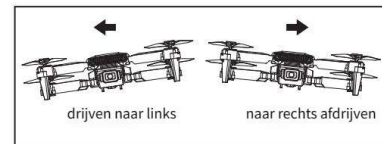
Als het vliegtuig in een bepaalde richting in de lucht blijft drijven of ter plekke naar links/rechts draait

U kunt via de volgende handelingen fijne aanpassingen aan het vliegtuig maken om het vliegtuig in een stabiele toestand te brengen.

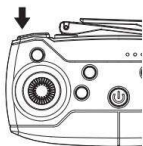
● Blijf in voorwaartse of achterwaartse richting afdrijven ● Richting aanpassen



● Blijf naar links of rechts afdrijven ● Richting aanpassen



Snelle en langzame versnellingskeuze



De snelheidsversnelling verdeelt de vooruit-, achteruit- en links- en rechtsvliegbeweging in drie snelheden. Nadat de afstandsbediening is ingeschakeld, is de standaard snelheid 1e versnelling. Druk op de knop van de afstandsbediening om twee pieptonen te maken van "piep" en "piep", wat de snelheid van de 2e versnelling is, en drie "piep", "piep" en "piep" pieptonen zijn de snelheid van de 3e versnelling.

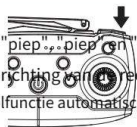
Keer terug naar de 1e versnelling met een piepgeluid.

360° rol

Implementatiestappen

1. Druk één keer op de 360°-rolknop. Op dit moment blijft de afstandsbediening "piep...piep...piep" klinken.
2. Druk op de rechter joystick en de drone zal 360° rollen, afhankelijk van de richting van de rechter joystick.

△ Wanneer het vliegtuig in een laagspanningstoestand komt, wordt de 360°-rolfunctie automatisch uitgeschakeld



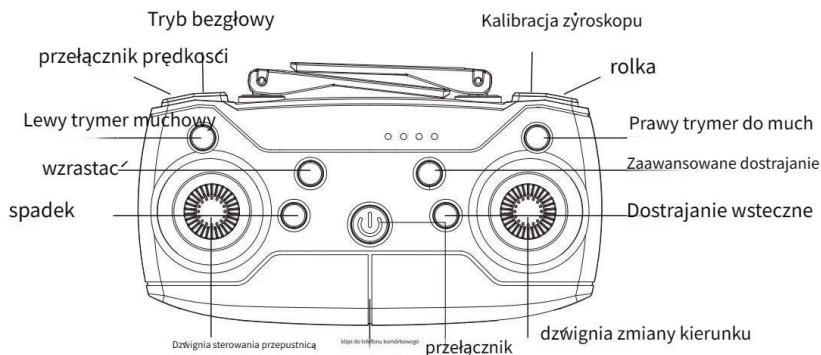
Gids voor het oplossen van problemen

vraag	reden	Verwerkingsmethode
Het indicatielampje nadat het vliegtuig op de accu is aangesloten Continu knipperend, geen reactie op bediening	De 2.4G-frequentiebinding tussen het vliegtuig en de afstandsbediening was niet succesvol.	Voer opnieuw een 2.4G-frequentiebinding uit tussen het vliegtuig en de afstandsbediening.
Er gebeurt niets na het aansluiten van de accu	(1) Controleer of de afstandsbediening of het vliegtuig is ingeschakeld. (2) Controleer of er sprake is van lage spanning in de afstandsbediening of de vliegtuigbatterij. (3) Of de positieve en negatieve elektroden van de batterij slecht contact maken	(1) Plaats de batterij opnieuw (2) Laad de batterij op of vervang deze door een nieuwe (3) Controleer of de positieve en negatieve polariteit van de batterij correct zijn geïnstalleerd
De motor draait niet als de gaspedaal wordt ingedrukt. En het indicatielampje van het vliegtuig blijft knipperen	De batterij van het vliegtuig is bijna leeg	Laad de batterij op of vervang deze door een volledig opgeladen batterij
Vliegtuigpropeller gaat mee draait maar kan niet opstijgen	(1) Vervorming van de propeller (2) De vliegtuigaccu is onvoldoende	(1) Vervangingsspiraalbeloning (2) Laad de batterij op of vervang deze door een volledig opgeladen batterij
Het vliegtuig trilt hevig	Vervorming van de propeller	Vervang de propeller
Er verschijnen altijd vliegtuigen in één richting drijven	Het middelpunt van de gyroscoop in het vliegtuig is verkeerd	Kalibreer het niveau opnieuw of start de computer opnieuw op Opnieuw binden
Vliegtuig verloren na een val Kan niet balanceren	Het middelpunt van de gyroscoop in het vliegtuig is verkeerd	Kalibreer het niveau opnieuw of start de computer opnieuw op Opnieuw binden

Let op: De batterijen van nieuw aangeschafte producten hebben een lage spanning, laad ze voor gebruik volledig op!

Instrukcja obsługi składanego samolotu

Opis funkcji pilota



Sterowanie zdalne

1. Uchwyt na telefon komórkowy

Wyciągnij uchwyt telefonu na zewnątrz i zacisnij telefon.



2. Wiązanie częstotliwości 2.4G

Włącz wyłącznik zasilania drona i umieść drona na płaskiej powierzchni. W tym momencie dron wskazuje. Lampka kontrolna miga, włącz wyłącznik zasilania pilota, przesunij dzwignię zasilania do najwyższej pozycji i przytrzymaj ją przez 1 sekundę. Pociągnij go do najniższej pozycji, brzęczyk wyda sygnał dźwiękowy, kontrolka drona pozostanie włączona, a wiązanie częstotliwości zostanie zakończone.

W tym momencie możesz zacząć latać.



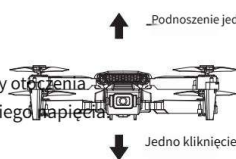
3. Start i lądowanie jednym kliknięciem

Wskazówka: ten produkt określa wzrost za pomocą barometru.

Na początek mają wpływ różne czynniki, takie jak różne temperatury otoczenia.

Dron doświadcza wysokich i niskich zmian podciśnienia lub niskiego napięcia.

Stań się normalnym zjawiskiem.



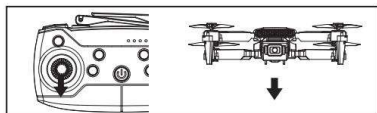
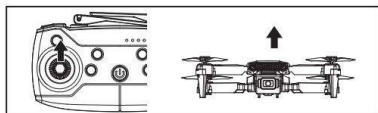
↑ Podnoszenie jednym przyciskiem

↓ Jedno kliknięcie, aby upuścić

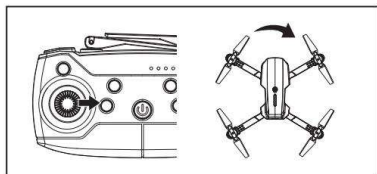
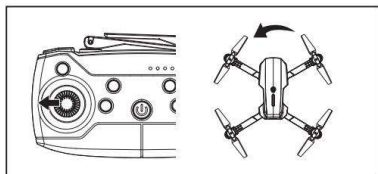
Mozna go używać dopiero po zakończeniu wiązania częstotliwości 2.4G.

5. Kontrola lotu

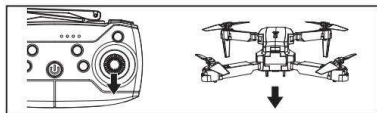
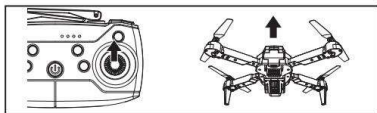
● Przepustnica (lewy joystick)



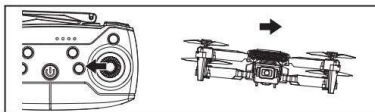
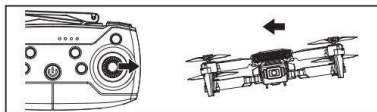
● Obróć (lewy joystick)



●Do przodu i do tyłu (prawy drążek)

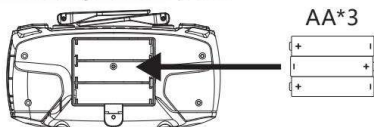


●Lataj w lewo i w prawo (prawy joystick)



Instrukcje dotyczące instalacji i ładowania pilota oraz akumulatora samolotu

1. Instalacja baterii pilota



Jak pokazano na rysunku, zgodnie z elektrodami skrzynki akumulatorowej
Instrukcje (+, -) dotyczące prawidłowego włożenia baterii

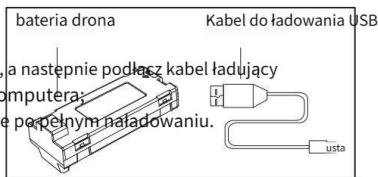
2. Ładowanie akumulatora samolotu

(1) Wyjmij akumulator drona z korpusu drona

(2) Podłącz akumulator do dedykowanego kabla ładującego, a następnie podłącz kabel ładujący

Podłącz urządzenie ładujące, takie jak port USB komputera:

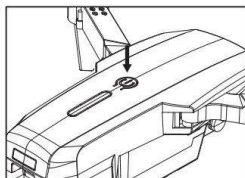
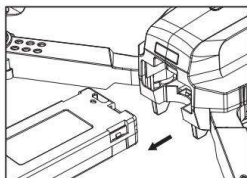
3) Czerwone światło świeci się podczas ładowania i gasnie po pełnym naładowaniu.



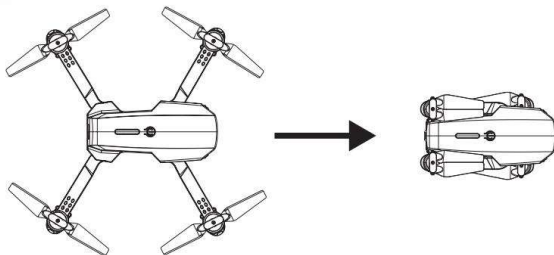
Czas ładowania wynosi około 60 minut

3. Montaż i uruchomienie baterii statku powietrznego

Włóż w pełni naładowany akumulator do gniazda akumulatora w dronie, a następnie naciśnij i przytrzymaj wyłącznik zasilania, aż złączą się światła drona.



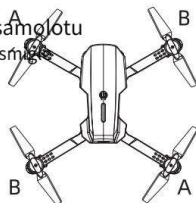
1. Funkcja składania



2. Montaż łopat samolotu

Zainstaluj śmigła we właściwym kierunku. Zgodnie z obsługą samolotu

Po zamontowaniu ramion w miejscu odpowiadającym znakom (A/B) na śmigle.
Dokręć śrubę.



Definicja kierunku i wybór trybu w trybie bezgłowym

Po przełączeniu w tryb bezgłowy dron zrezygnuje z kierunków do przodu, do tyłu, w lewo i w prawo. Kierunek do przodu to kierunek nosa drona (strony z kamerą) w przypadku wiązania 2,4G.

1. Określenie kierunku przed startem: Skieruj samolot do przodu w swoją stronę.

Przód (strona z kamerą), następnie włącz pilota, aby wykonać wiązanie częstotliwości 2,4G, czyli Wypełnij definicję kierunku w trybie bezgłowym dla tego lotu.

2. Naciśnij tryb bezgłowy podczas lotu, pilot będzie nadal wydawał dźwięki, a dron szybko się zaświeci.

Szybko mignij, aby przejść do trybu bezgłowego; naciśnij ponownie klawisz trybu bezgłowego, a pilot zdalnego sterowania to zrobi

Kiedy usłyszysz sygnał dźwiękowy lub sygnał dźwiękowy, tryb bezgłowy zostanie wyłączony.



Tryb bezgłowy

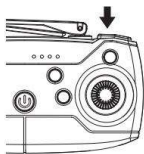
[^]Wskazówka: Przed wejściem w tryb bezgłowy należy określić kierunek podróży, czyli kierunek, w którym dron znajduje się na ziemi po włączeniu drona.

Kalibracja pozioma

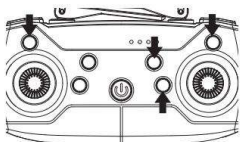
Jesli dron nie może wznieść się pionowo po starcie, możesz skalibrować drona i nacisnąć przycisk „Kalibracja jednym klawiszem”.

W tym momencie kontrolka drona szybko miga. Kiedy kontrolka pozostaje zapalona, kalibracja jest zakończona. Wykonywanie kalibracji

Polecenie musi zostać wykonane w stanie stabilnym, równoległe do linii poziomej, w przeciwnym razie będzie to miało wpływ na efekt korekcji.



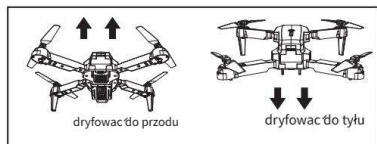
operacja dostrajająca



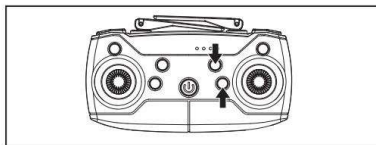
Jesli dron dryfuje w powietrzu w określonym kierunku lub obraca się w miejscu w lewo/prawo

Mozesz dokonac drobnych regulacji drona, wykonujac ponizsze czynności, aby dron osiągnął stabilny stan.

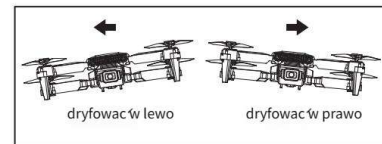
● -Dryfuj w przód lub w tył



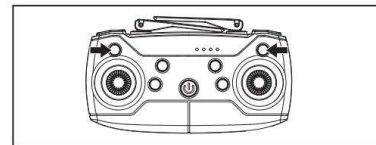
● Dostosuj kierunek



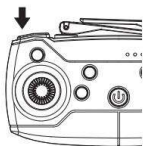
● -Dryfuj dalej w lewo lub w prawo



● Dostosuj kierunek



Szybki i wolny wybór biegu



Przykładnia prędkości dzieli lot do przodu, do tyłu oraz w lewo i w prawo na trzy prędkości. Po włączeniu pilota domyślna prędkość to

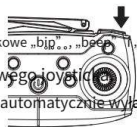
1. bieg, naciśnij przycisk pilota, aby wyemitować sygnały dźwiękowe „pip” i „pip”, co oznacza prędkość trzeciego biegu, oraz trzy sygnały „pip” i „pip” i „pip” oznaczają prędkość trzeciego biegu.

Powrót do pierwszego biegu po usłyszeniu sygnału dźwiękowego.

Obrót o 360°

Etapy wdrożenia

1. Naciśnij raz przycisk obrotu o 360°. W tym momencie pilot będzie nadal emitował sygnały dźwiękowe „bip”, „beep”, „beep”.
 2. Naciśnij prawy joystick, a dron obróci się o 360° zgodnie z kierunkiem prawego joysticka.
- △ Kiedy dron przejdzie w stan niskiego napięcia, funkcja obrotu o 360° zostaje automatycznie wyłączona



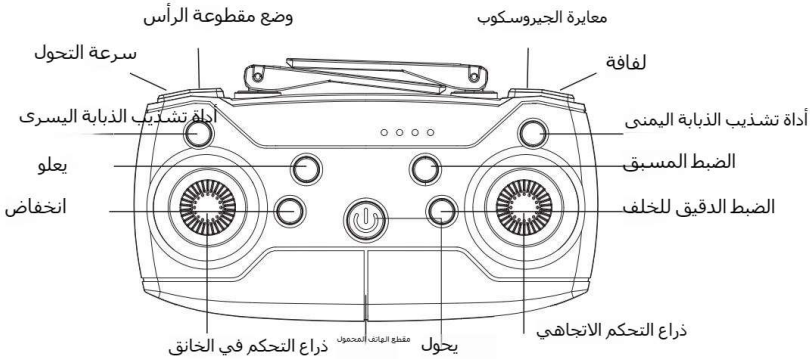
Przewodnik rozwiązywania problemów

pytanie	powód	Metoda przetwarzania
Słynie się po podłączeniu drona do akumulatora Ciągłe miga, brak reakcji na działanie	•Powiązanie częstotliwości 2,4G pomiędzy dronem a pilotem nie powiodło się.	Proszę ponownie wykonać powiązanie częstotliwości 2,4G pomiędzy dronem a pilotem.
Po podłączeniu akumulatora nic się nie dzieje	(1) Sprawdź, czy pilot zdalnego sterowania lub dron są włączone. (2) Sprawdź, czy w pilocie zdalnego sterowania lub akumulatorze samolotu nie występuje niskie napięcie. (3) Czy elektrody dodatnie i ujemne akumulatora mają słaby kontakt	(1) Zainstaluj ponownie baterię (2) Naładuj lub wymień akumulator na nowy (3) Sprawdź, czy bieguny dodatnia i ujemna baterii są prawidłowo zainstalowane
Silnik nie obraca się po naciśnięciu dźwigni przepustnicy. A kontrolka samolotu ciągle miga	Bateria drona jest słaba	Naładuj akumulator lub wymień go na w pełni naładowany akumulator
Śmigło samolotu trwa Zawraca, ale nie może wystartować	(1) Odształcenie śmigła (2) Bateria statku powietrznego jest niewystarczająca	(1) Nagroda za wymianę spirali (2) Naładuj akumulator lub wymień go na w pełni naładowany akumulator
Samolot gwałtownie wibruje	Odształcenie śmigła	Wymień śmigło
Zawsze pojawiają się samoloty „dryfować” w jednym kierunku	Środkowy punkt żyroskopu w samolocie jest nieprawidłowy	Dokonaj ponownej kalibracji poziomu lub uruchom ponownie komputer Połącz ponownie
Samolot utracony po upadku Nie mogę zrównoważyć	Środkowy punkt żyroskopu w samolocie jest nieprawidłowy	Dokonaj ponownej kalibracji poziomu lub uruchom ponownie komputer Połącz ponownie

Uwaga: Baterie nowo zakupionych produktów są niskonapięciowe, przed użyciem należy je całkowicie naładować!

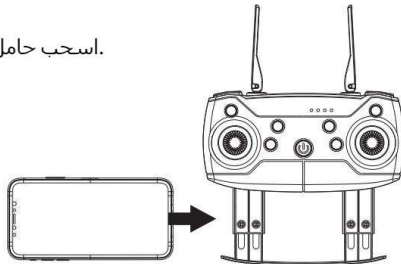
دليل استخدام الطائرات القابلة للطي

وصف وظيفة التحكم عن بعد



جهاز التحكم عن بعد

1. حامل الهاتف المحمول
اسحب حامل الهاتف إلى الخارج وقم بتثبيت الهاتف.



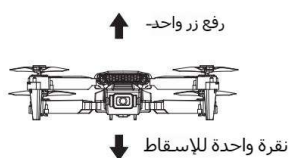
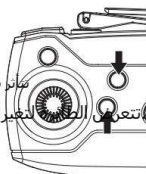
2. 2.4 ربط التردد G

قم بتفعيل مفتاح الطاقة الخاص بالطائرة. ثم ضع الطائرة على أرض مستوية. وفي هذا الوقت، تشير الطائرة بومض ضوء البعد الأحمر (التي تسمى "G") إلى أعلى موضع واحتفظ به لمدة ثانية. اسحب الزر أدنى موضع، وسيصدر الجرس صوت "صغير"، وسيظل ضوء مؤشر الطائرة قيد التشغيل، ويكتمل ربط التردد. عند هذه النقطة يمكنك البدء في الطيران.



3. الإقلاع بنقرة واحدة والهبوط بنقرة واحدة

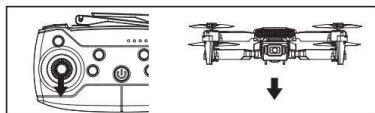
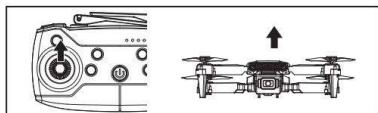
نصيحة: يحدد هذا المنتج الارتفاع من خلال البارومتر. تتغير عوامل مختلفة مثل درجات الحرارة المحيطة المختلفة، البداية (تغيرت الطائرة) ومنخفضة أثناء الطيران أو الجهد المنخفض. تصبح ظاهرة طبيعية.



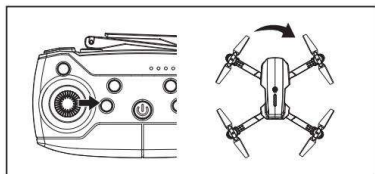
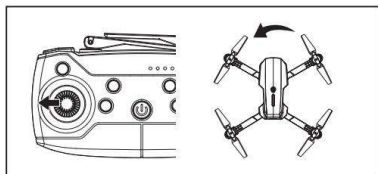
لا يمكن تشغيله إلا بعد اكتمال ربط التردد 2.4.

5. التحكم في الطيران

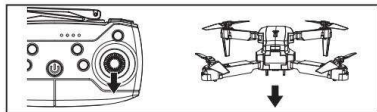
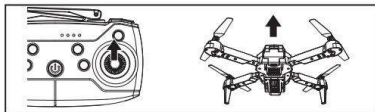
● الخانق (عصا التحكم اليسرى)



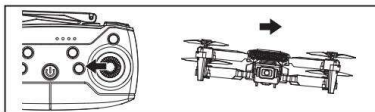
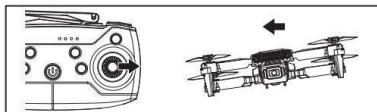
● تدوير (عصا التحكم اليسرى)



● للأمام والخلف (العصا اليمنى)

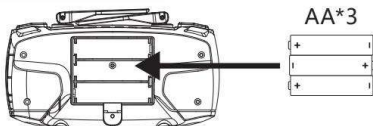


● التحليق يسارا ويمينا (عصا التحكم اليمنى)



تعليمات تركيب وشحن جهاز التحكم عن بعد وبطارية الطائرة

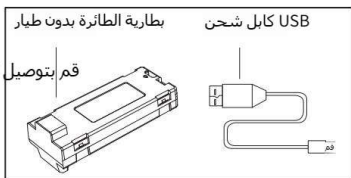
1. تركيب بطارية جهاز التحكم عن بعد



كما هو موضح في الشكل، وفقا لأقطاب صندوق البطارية تعليمات (+، -) لإدخال البطارية بشكل صحيح

2. شحن بطارية الطائرة

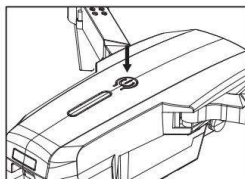
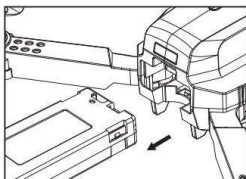
- (1) قم بإزالة بطارية الطائرة من جسم الطائرة
- (2) البطارية بكابل الشحن المخصص، ثم قم بتوصيل كابل الشحن للكمبيوتر؛ USB قم بتوصيله بجهاز شحن مثل منفذ الضوء الأحمر يعمل عند الشحن وينطفئ عند الشحن الكامل
- (3)



وقت الشحن حوالي 60 دقيقة

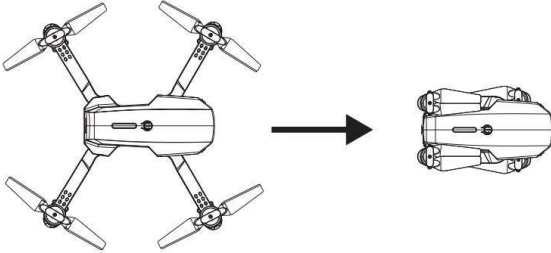
3. تركيب وبدء تشغيل بطارية الطائرة

أدخل البطارية المشحونة بالكامل في فتحة البطارية بالطائرة، واضغط مع الاستمرار على مفتاح الطاقة حتى تضاء أضواء الطائرة.



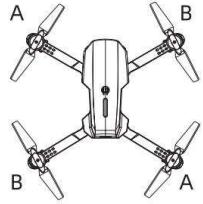
تركيب الطائرات

1. وظيفة قابلة للطي



2. تركيب شفرة الطائرات

يرجى تثبيت المراوح في الاتجاه الصحيح حسب دعم الطائرة الموجودة على المروحة (A/B) بعد تثبيت الأذرع في مكانها المتوافق مع العلامات. تشديد المسامير.



تعريف الاتجاه واختيار الوضع في وضع مقطوعة الرأس

عند التبديل إلى وضع بدون رأس، ستتخلي الطائرة عن اتجاهاتها للأمام والخلف واليسار واليمين.

وضع مقطوعة الرأس G. الاتجاه الأمامي هو اتجاه مقدمة الطائرة (جانب الكاميرا) عند الارتباط بـ 2.4.

1. تحديد الاتجاه قبل الإقلاع: اجعل اتجاه الطائرة الأمامي مواجهًا لك.

2.4 أي G. الجانب مع الكاميرا، ثم قم بتشغيل جهاز التحكم عن بعد لإجراء ربط تردد 2.4.

أكمل تعريف اتجاه وضع مقطوعة الرأس لهذه الرحلة.

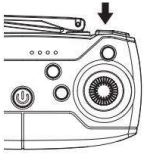
2. اضغط على وضع بدون رأس أثناء الطيران، وسيستمر جهاز التحكم عن بعد في إصدار الأصوات، وستضيء الطائرة بسرعة.

قم بالوميض سريعًا للدخول إلى وضع مقطوعة الرأس؛ اضغط على مفتاح وضع مقطوعة الرأس مرة أخرى وسيعمل جهاز التحكم عند سماع صوت "صفارة" أو "صفارة"، يتم الخروج من وضع مقطوعة الرأس.



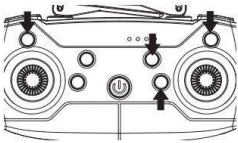
نصيحة: قبل الدخول في وضع مقطوعة الرأس، يجب عليك تحديد اتجاه السفر، أي اتجاه الطائرة على الأرض بعد تشغيل الطائرة.

معايرة أفقية



إذا لم تتمكن الطائرة بدون طيار من الارتفاع عمودياً بعد الإقلاع، فيمكنك معايرة الطائرة بدون طيار والضغط على زر "معايرة المفنح" في هذا الوقت، يومض ضوء مؤشر الطائرة بدون طيار بسرعة، وعندما يظل ضوء المؤشر قيد التشغيل، تكتمل المعايرة. **إجراء المعايرة** يجب تنفيذ الأمر في حالة مستقرة موازية للحظ الأفقي، وإلا فسوف يتأثر تأثير التصحيح.

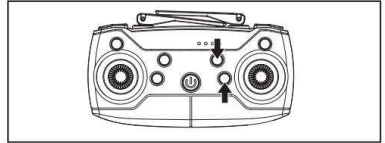
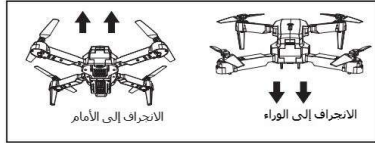
عملية الضبط الدقيق



إذا استمرت الطائرة في الانجراف في اتجاه معين في الهواء أو كانت تدور بيساراً أو يميناً في يمكنك إجراء تعديلات دقيقة على الطائرة من مكانها. العمليات التالية حتى تصل الطائرة إلى حالة مستقرة.

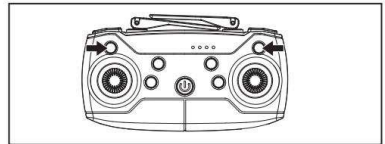
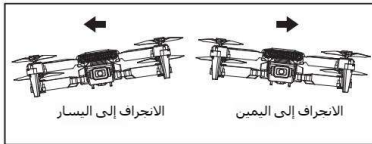
● استمر في الانجراف في الاتجاه الأمامي أو الخلفي-

● ضبط الاتجاه

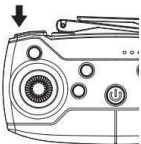


● استمر في الانجراف إلى اليسار أو اليمين-

● ضبط الاتجاه



اختيار الغتاد السريع والبطيء

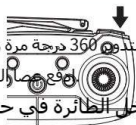


يقسم ترس السرعة إلى الأمام والخلف والطيران يمينا ويساراً إلى ثلاث سرعات، وبعد تشغيل جهاز التحكم عن بعد، تكون السرعة الترس الأول، اضغط على زر التحكم عن بعد لإصدار صيغتين من "الصافرة" و"الصافرة"، وهي سرعة الترس الثانية، وثلاثة أصوات "صافرة" و"صافرة" أصوات "صافرة" سرعة الترس الثالثة.

العودة إلى السرعة الأولى مع صوت صفير.

خطوات التنفيذ

1. اضغط على زر التدوير 360 درجة مرة واحدة، في هذا الوقت، سيستمر جهاز التحكم عن بعد في إصدار صوت "صفارة" و "صفارة".
 2. وضع جهاز التحكم اليميني، وسوف تدور الطائرة بمقدار 360 درجة وفقا لاتجاه عما التحكم اليميني "و" صفير.
- عندما تدخل الطائرة في حالة الجهد المنخفض، يتم تعطيل وظيفة الدوران 360 درجة تلقائيا.



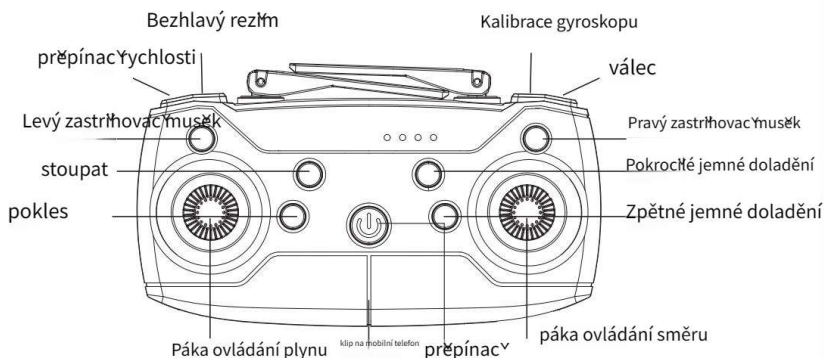
دليل حل المشكلات

سؤال	سبب	أسلوب المعالجة
صوت المؤشر بعد توصيل الطائرة بالبطارية يومض باستمرار، لا يوجد استجابة للتشغيل	بين الطائرة ووحدة التحكم G لم ينح ربط التردد 2.4 عن بعد.	بين الطائرة ووحدة التحكم عن بعد مرة G يرجى إجراء ربط تردد 2.4 أخرى.
لا يحدث شيء بعد توصيل البطارية	تحقق مما إذا كانت وحدة التحكم عن بعد أو الطائرة قيد التشغيل (1) تحقق مما إذا كان هناك جهد منخفض في جهاز التحكم عن بعد أو بطارية الطائرة (2) ما إذا كانت الأقطاب الكهربائية الإيجابية والسلبية للبطارية في حالة اتصال سبلة (3)	(1) أعد تركيب البطارية (2) قم بشحن البطارية أو استبدالها بأخرى جديدة (3) تأكد من تثبيت القطبين الموجب والسالب للبطارية بشكل صحيح
لا يدور المحرك عند الضغط على عما الخافى ويستمر ضوء مؤشر الطائرة في الوميض	بطارية الطائرة منخفضة	أعد شحن البطارية أو استبدالها ببطارية مشحونة بالكامل
تدوم مروحة الطائرة يستدير ولكن لا يستطيع الإقلاع	تشوه المروحة (1) بطارية الطائرة غير كافية (2)	جائرة دوامة الاستبدال (1) اشحن البطارية أو استبدالها ببطارية مشحونة بالكامل (2)
الطائرة تهتز بعنف	تشوه المروحة	استبدال المروحة
الطائرات تظهر دائما الانحراف في اتجاه واحد.	النقطة المركزية للجيروسكوب على الطائرة خاطئة	أعد معايرة المستوى أو أعد تشغيل الكمبيوتر إعادة الربط
فقدت الطائرة بعد سقوطها لا يمكن تحقيق النوارب	النقطة المركزية للجيروسكوب على الطائرة خاطئة	أعد معايرة المستوى أو أعد تشغيل الكمبيوتر إعادة الربط

ملحوظة: بطاريات المنتجات المشتراة حديثا منخفضة الجهد، يرجى شحنها بالكامل قبل الاستخدام!

Návod k použití skládacího letadla

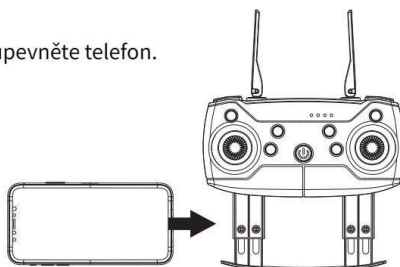
Popis funkce dálkového ovládání



Dálkové ovládání

1. Držák mobilního telefonu

Vytáhněte držák telefonu ven a upevněte telefon.



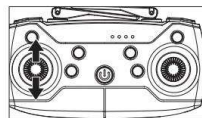
2. Vazba frekvence 2,4G

Zapněte hlavní vypínač letadla a postavte letadlo na rovnou zem. V tomto okamžiku letadlo mluví.

Kontrolka bliká, zapněte hlavní vypínač na dálkovém ovladači, zatlačte ovládací páčku do nejvyšší polohy a počkejte 1 nebo 2 sekundy.

Vytáhněte jej do nejnižší polohy, buzzy vydá „pípnutí“, kontrolka letadla zůstane svítit a frekvenci vazby je dokončeno.

V tomto okamžiku můžete začít létat.



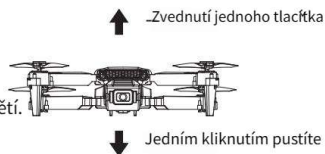
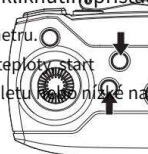
3. Jedním kliknutím vzlétnout a jedním kliknutím přistát

Tip: Tento výrobek určíte výšku pomocí barometru.

Ovlivňují různé faktory, jako jsou různé okolní teploty, start

Letadlo zaznamená vysoké a nízké změny během letu, ale není napětí.

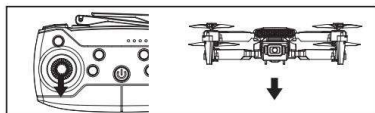
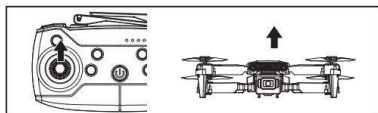
Staňte se normálním jevem.



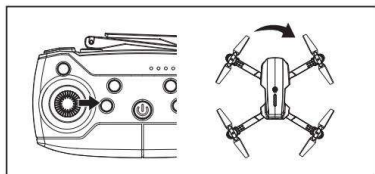
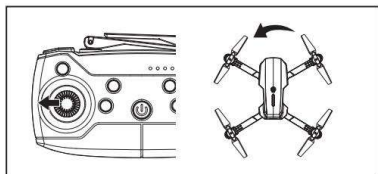
Může být provozován pouze po dokončení vazby frekvence 2,4G.

5. Řízení letu

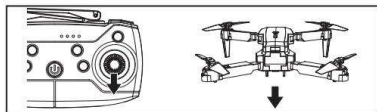
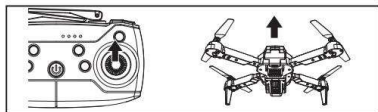
● Plyn (levý joystick)



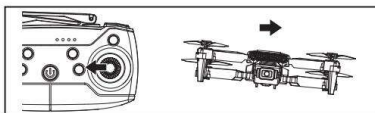
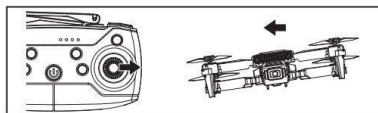
● Otočení (levý joystick)



●Vpřed a vzad (pravá páka)

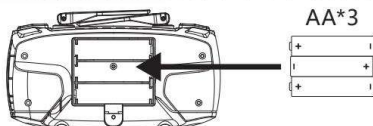


●Létání doleva a doprava (pravý joystick)



Pokyny pro instalaci a nabíjení dálkového ovladače a letecké baterie

1. Instalace baterie dálkového ovladače

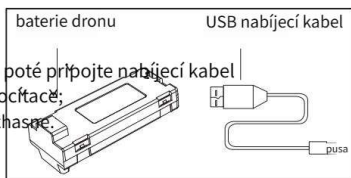


Jak je znázorněno na obrázku, podle elektrod bateriového boxu

Pokyny (+, -) pro správné vložení baterie

2. Nabíjení letecké baterie

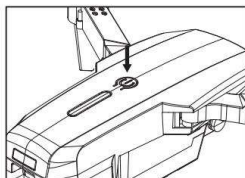
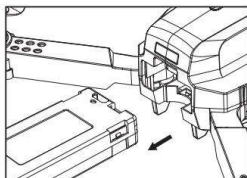
- (1) Vyjměte baterii letadla z těla letadla
- (2) Připojte baterii k vyhrazenému nabíjecímu kabelu a poté připojte nabíjecí kabel
Zapojte do nabíjecího zařízení, jako je USB port počítače;
- (3) Při nabíjení svítí červená kontrolka a po plném nabití zhasne.



Doba nabíjení je cca 60 minut

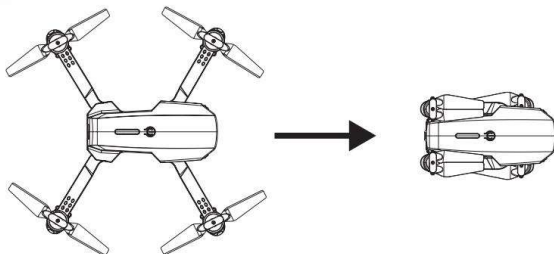
3. Instalace a spuštění letecké baterie

Vložte plně nabitou baterii do slotu pro baterii v letadle a stiskněte a podržte vypínač, dokud se nerozsvítí světla letadla.



Instalace letadla

1. Funkce skládání

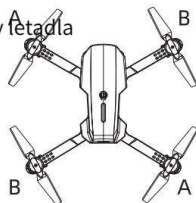


2. Instalace listu letadla

Nainstalujte prosím vrtule ve správném směru. Podle podpory letadla

Po instalaci ramen na místo odpovídající značkám (A/B) na vrtuli

Utáhněte šroub.



Definice směru a volba režimu v bezhlavém režimu

Při přepnutí do bezhlavého režimu se letadlo vzdá svého směru vpřed, vzad, vlevo a vpravo.

Dopředný směr je směr nosu letadla (strana s kamerou) při vázání na 2,4G. **Bezhlavý režim**

1. Definice směru před vzletem: Natocte letadlo dopředu směrem k vám.

Prřední strana (strana s kamerou), poté zapněte dálkové ovládání, abyste provedli vazbu frekvence 2,4G, tzv.

Dokončete definici směru bezhlavého režimu pro tento let.

2. Stiskněte během létání bezhlavý režim, dálkové ovládání bude nadále vydávat zvuky a letadlo se rychle rozsvítí.

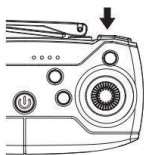
Rychle zablikajte, abyste vstoupili do bezhlavého režimu; stiskněte znovu tlačítko bezhlavého režimu a dálkové ovládání se spustí

Když uslyšíte „pípnutí“ nebo „pípnutí“, režim bez hlavy se ukončí.



^Tip: Před vstupem do bezhlavého režimu musíte určit směr jízdy, tedy směr, kterým je letadlo na zemi po zapnutí letadla.

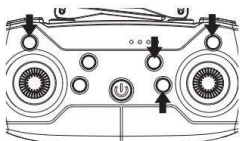
Horizontální kalibrace



Pokud se dron po vzletu nemůže zvednout vertikálně, můžete dron zkalibrovat a stisknout tlačítko „Kalibrace jedním tlačítkem“. V tomto okamžiku kontrolka dronu rychle bliká. Když kontrolka zůstane svítit, je kalibrace dokončena. Provádění kalibrace

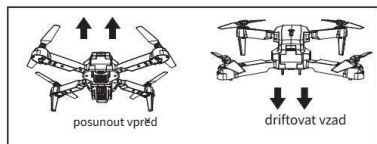
Príkaz musí být proveden ve stabilním stavu rovnoběžně s vodorovnou čarou, jinak bude ovlivněn efekt korekce.

operace jemného doladění

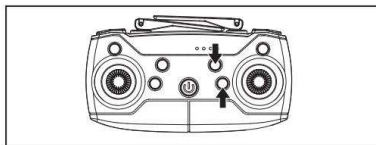


Pokud se letadlo stále unáší ve vzduchu určitým směrem nebo se na místě otáčí doleva/doprava. Pomocí následujících operací můžete provést jemné úpravy letadla, aby se letadlo dostalo do stabilního stavu.

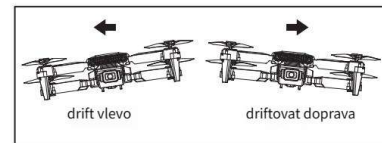
● -Pokračtíte v unášení vpřed nebo vzad



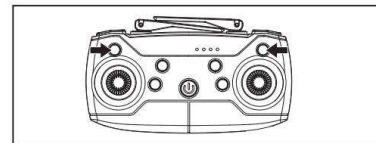
● Upravte směr



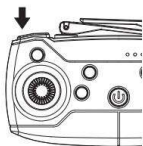
● -Pokračtíte v unášení doleva nebo doprava



● Upravte směr



Rychlá a pomalá volba převodového stupně



Převodovka rozděluje létání vpřed, vzad a vlevo a vpravo do tří rychlostí. Po zapnutí dálkového ovládání je výchozí rychlost 1. rychlostní stupeň, stisknutí tlačítka na dálkovém ovládacím provedení dává pípnutí „a“ „pípnutí“, což je rychlost 2. převodového stupně, a třetí pípnutí „pípnutí“ „a“ „pípnutí“ jsou 3. rychlostní stupeň.

Vratte se na 1. rychlostní stupeň s pípnutím.

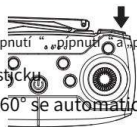
360° rolování

Kroky implementace

1. Stiskněte jednou tlačítko otáčení o 360°. V tomto okamžiku bude dálkový ovladač nadále znít „pípnutí“, „pípnutí“ a „pípnutí“.

2. Stiskněte pravý joystick a letadlo se otočí o 360° podle směru pravého joysticku.

△ Když letadlo přejde do stavu nízkého napětí, funkce otáčení o 360° se automaticky vypne



Průvodce řešením problémů

otázka	důvod	Způsob zpracování
Kontrolka po připojení letadla k baterii Trvale bliká, žádná reakce na provoz	• Vážba frekvence 2,4G mezi letadlem a dálkovým ovladačem byla neúspěšná.	Proveďte znovu frekvenční vázbu 2,4G mezi letadlem a dálkovým ovladačem.
Po připojení baterie se nic neděje	(1) Zkontrolujte, zda je dálkový ovladač nebo letadlo zapnuté (2) Zkontrolujte, zda je v dálkovém ovladači nebo v baterii letadla nízké napětí (3) Zda jsou kladné a záporné elektrody baterie ve správném kontaktu	(1) Vložte zpět baterii (2) Nabijte nebo vyměňte baterii za novou (3) Ujistěte se, že kladná a záporná polarita baterie je vložena správně
Motor se neotáčí, když je páka plynu zatlačena. A kontrolka letadla stále bliká	Baterie letadla je vybitá	Nabijte baterii nebo ji vyměňte za plně nabitou baterii
Letadlová vrtule vydrží Otočí se, ale nemůže vzlétnout	(1) Deformace vrtule (2) Baterie letadla je nedostatečná	(1) Ocenění náhradní spirály (2) Nabijte baterii nebo ji vyměňte za plně nabitou baterii
Letadlo prudce vibruje	Deformace vrtule	Vyměňte vrtuli
Letadla se objevují vždy unášeni jedním směrem	Středový bod gyroskopu na letadle je nesprávný	Znovu zkalibrujte úroveň nebo restartujte počítač Znovu svázat
Letadlo ztracené po pádu Nelze vyvážit	Středový bod gyroskopu na letadle je nesprávný	Znovu zkalibrujte úroveň nebo restartujte počítač Znovu svázat

Poznámka: Baterie nově zakoupených produktů jsou nízkonapětové, před použitím je prosím plně nabijte!